

KRZYSZTOF MOSZYŃSKI (*)

Approssimazione spettrale di un operatore autoaggiunto con il metodo dei momenti (**)

1 - Introduzione

Sia X uno spazio di Hilbert reale e sia $A: X \rightarrow X$ un operatore limitato, autoaggiunto, tale che

$$a = \inf_{x \neq 0} \frac{(Ax, x)}{(x, x)}, \quad b = \sup_{x \neq 0} \frac{(Ax, x)}{(x, x)}.$$

Sia $E(\lambda)$, con λ un numero reale, la famiglia spettrale di A ; dunque (v. [1])

$$(1) \quad A = \int_{a-0}^b \lambda dE(\lambda).$$

Fissato un elemento $x \in X$, $x \neq 0$, poniamo

$$(2) \quad \Phi(\lambda) = \begin{cases} 0 & \text{per } \lambda \leq a, \\ (E(\lambda)x, x) & \text{per } \lambda \in (a, b], \\ \|x\|^2 & \text{per } \lambda \geq b. \end{cases}$$

Dalla definizione di E segue che Φ è una funzione reale, non negativa e

(*) Indirizzo: Instytut Matematyczny PAN, Skrytka Pocztowa 137, 00-950 Warszawa, Poland.

(**) Ricevuto: 8-IX-1978.

non decrescente, tale che

$$\begin{aligned} \text{(i)} \quad \Phi(\lambda) & \begin{cases} = 0 & \text{per } \lambda \leq a, \\ = \|x\|^2 & \text{per } \lambda \geq b, \end{cases} \\ \text{(ii)} \quad \Phi(\lambda + 0) & = \Phi(\lambda) \quad \text{per ogni } \lambda \in (a, b), \\ \text{(iii)} \quad \Phi(\lambda) & = \text{const.} \quad \text{per ogni } \lambda, \mu_1 \leq \lambda \leq \mu_2, \end{aligned}$$

se e solo se $[E(\mu_2) - E(\mu_1)]x = 0$.

Siano ora $f, g \in C(a, b)$. La seguente forma bilineare

$$(3) \quad (f, g)_\Phi = \int_a^b f(\lambda) g(\lambda) d\Phi(\lambda) = (f(A)g(A)x, x) = (f(A)x, g(A)x)$$

è un semiprodotto scalare nello spazio $C(a, b)$.

Con tale semiprodotto si può definire una successione di polinomi ortogonali rispetto a $(\cdot)_\Phi$, nel seguente modo (v. [3]).

Si pone

$$P_{-1} = 0 \quad \text{e} \quad P_0 = \text{const}, \quad \text{con } (P_0, P_0)_\Phi = 1.$$

Se P_0, P_1, \dots, P_k sono già definiti, si pone

$$(4) \quad \lambda P_k(\lambda) = a_{k,k+1} P_{k+1}(\lambda) + a_{k,k} P(\lambda) + a_{k,k-1} P_{k-1}(\lambda),$$

per ogni λ reale, dove i coefficienti a_{kj} sono definiti dalle seguenti formule

$$(5) \quad a_{kj} = \int_a^b \lambda P_j(\lambda) P_k(\lambda) d\Phi(\lambda) \quad \text{per } (j = k-1, k),$$

$$a_{k,k+1} = \sqrt{\int_a^b \lambda^2 P_k^2(\lambda) d\Phi(\lambda) - a_{k,k-1}^2 - a_{k,k}^2} \geq 0.$$

Si vede facilmente, che la successione $\{P_k\}$ è infinita se e solo se tutti i coefficienti $a_{k,k+1}$ sono positivi. In questo caso si ha anche $(P_k, P_l)_\Phi = \delta_{k,l}$.

Nota. In questo lavoro si suppone sempre che l'insieme dei punti in cui la funzione Φ cresce sia infinito. Da questa ipotesi segue che la successione dei polinomi $\{P_k\}$, definita da (4), (5), è infinita. Gli zeri di P_k sono tutti diversi, reali e si trovano in $[a, b]$.

2 - La matrice di Vandermonde

Sia

$$V_n = \begin{bmatrix} 1, & 1, & 1 & \dots & 1 \\ s_1, & s_2, & s_3 & \dots & s_n \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ s_1^{n-1}, & s_2^{n-1}, & s_3^{n-1} & \dots & s_n^{n-1} \end{bmatrix},$$

dove s_1, s_2, \dots, s_n sono numeri reali.

Poniamo

$$c_{ij}^n = (-1)^{n-j} \frac{P_{n-j}^{n-1}(s_i)}{(s_i - s_1) \dots (s_i - s_{i-1})(s_i - s_{i+1}) \dots (s_i - s_n)},$$

dove

$$P_r^{n-1}(s_i) = \sigma_r^{n-1}(s_1, s_2, \dots, s_{i-1}, s_{i+1}, \dots, s_n),$$

con

$$\sigma_r^p(z_1, z_2, \dots, z_p) = \sum'_{1 \leq k_1 < k_2 < \dots < k_r \leq p} z_{k_1} z_{k_2} \dots z_{k_r}, \quad \sigma_0^p(z_1, z_2, \dots, z_p) = 1.$$

Il simbolo \sum' indica la somma di tutti i prodotti diversi di fattori diversi.

Lemma 1.

$$(6) \quad \sum_{r=1}^n c_{i,r}^n s^{r-1} = \frac{(s - s_1) \dots (s - s_{i-1})(s - s_{i+1}) \dots (s - s_n)}{(s_i - s_1) \dots (s_i - s_{i-1})(s_i - s_{i+1}) \dots (s_i - s_n)} = l_i^n(s).$$

Dimostrazione. Si ha

$$\sum_{r=1}^n c_{i,r}^n s^{r-1} = \frac{1}{(s_i - s_1) \dots (s_i - s_{i-1})(s_i - s_{i+1}) \dots (s_i - s_n)} \sum_{r=1}^n (-1)^{n-r} P_{n-r}^{n-1}(s_i) s^{r-1}.$$

Ma

$$\begin{aligned} \sum_{r=1}^n (-1)^{n-r} P_{n-r}^{n-1}(s_i) s^{r-1} &= s^{n-1} P_0^{n-1}(s_i) - s^{n-2} P_1(s_i) + \dots + (-1)^{n-1} P_{n-1}^{n-1}(s_i) \\ &= (s - s_1) \dots (s - s_{i-1})(s - s_{i+1}) \dots (s - s_n). \end{aligned}$$

Corollario 1.

$$(7) \quad V_n^{-1} = (c_{ij}^n)_{i,j=1,2,\dots,n}.$$

Dimostrazione. Dal Lemma 1 segue

$$d_{ij}^n = \sum_{r=1}^n c_{ir}^n s_j^{r-1} = l_j^n(s_i) = \delta_{ij}.$$

Lemma 2. Siano $s_1^N, s_2^N, \dots, s_N^N$ gli zeri del polinomio P_N appartenente al sistema di polinomi ortogonali rispetto a $(\cdot)_\Phi$. Allora

$$\int_a^b l_j^N(\lambda) d\Phi(\lambda) = \int_a^b [l_j^N(\lambda)]^2 d\Phi(\lambda) \quad (j = 1, 2, 3, \dots, N),$$

con

$$l_j^N(\lambda) = \frac{(s - s_1^N) \dots (s - s_{j-1}^N)(s - s_{j+1}^N) \dots (s - s_N^N)}{(s_j^N - s_1^N) \dots (s_j^N - s_{j-1}^N)(s_j^N - s_{j+1}^N) \dots (s_j^N - s_N^N)}.$$

Dimostrazione. Osserviamo che $l_j^N(\lambda)$ è il polinomio d'interpolazione di Lagrange con i nodi $s_1^N, s_2^N, \dots, s_N^N$ per la funzione $[l_j^N(\lambda)]^2$ che è un polinomio di grado $2N - 2 \leq 2N - 1$.

Si ha (v. le formule di quadratura di Gauss [2])

$$\int_a^b [l_j^N(\lambda)]^2 d\Phi(\lambda) = \int_a^b l_j^N(\lambda) d\Phi(\lambda).$$

3 - Il metodo dei momenti nello spazio $C(a, b)$.

Ogni funzionale lineare e limitato $F \in C(a, b)'$ è esprimibile come integrale di Stieltjes del seguente tipo

$$\forall f \in C(a, b) \quad F(f) = \int_a^b f(\lambda) d\Phi(\lambda),$$

dove $\Phi \in VBN(ab)$.

$VBN(ab)$ è lo spazio delle funzioni di variazione totale limitata, tali che per ogni $\Phi \in VBN(a, b)$

$$\Phi(a) = 0, \quad \Phi(\lambda) = \Phi(\lambda + 0) \quad \text{per ogni } \lambda \in (a, b).$$

$VBN(ab)$ è lo spazio lineare normato con la norma

$$\|\Phi\|_V = \bigvee_a^b \Phi = \sup \sum_j |\Phi(t_{j+1}) - \Phi(t_j)|,$$

dove la somma si intende estesa a tutte le suddivisioni finite dell'intervallo $[a, b]$ (variazione totale di Φ).

Sia ora f_1, f_2, f_3, \dots una fissata successione di funzioni di $C(a, b)$, tale che ogni sua sottosuccessione finita sia linearmente indipendente.

Siano anche, per ogni N intero $\varphi_1^N, \varphi_2^N, \dots, \varphi_N^N$, funzioni appartenenti a $VBN(ab)$. Vogliamo approssimare la funzione $\Phi \in VBN(ab)$ utilizzando le combinazioni lineari $\sum_{j=1}^N c_j^N \varphi_j^N$, dove i coefficienti c_j^N sono calcolati risolvendo il seguente sistema di equazioni lineari (metodo dei momenti)

$$(8) \quad \sum_{j=1}^N g_{ij}^N c_j^N = F(f_i), \quad g_{ij}^N = \int_a^b f_i(\lambda) d\varphi_j^N(\lambda) \quad (i = 1, 2, \dots, N).$$

Teorema 1 ⁽¹⁾. *Supponiamo che valgano le seguenti ipotesi:*

(1) *La successione $f_1, f_2, \dots, f_n, \dots$ sia un sistema linearmente completo nello spazio $C(ab)$. (L'insieme di tutte le combinazioni lineari finite è denso in $C(ab)$).*

(2) *Le funzioni $\Phi_N(\lambda) = \sum_{j=1}^N c_j^N \varphi_j^N(\lambda)$, dove i coefficienti c_j^N sono ottenuti dal sistema (8), siano uniformemente limitati, cioè*

$$\exists K < \infty, \quad \forall N \quad \|\Phi_N\|_V = \bigvee_a^b \Phi_N < K.$$

Allora, per ogni $f \in C(ab)$,

$$F_N(f) \rightarrow F(f), \quad N \rightarrow \infty, \quad \text{dove} \quad F_N(f) = \int_a^b f(\lambda) d\Phi_N(\lambda).$$

Dimostrazione. Dalla completezza di f_1, f_2, \dots segue che per ogni $\varepsilon > 0$ e $f \in C(ab)$ esiste $N_{f\varepsilon}$ tale che per $N > N_{f\varepsilon}$, esistono le costanti $\alpha_1^N, \dots, \alpha_N^N$ che soddisfano la seguente condizione $\|f - \sum_{j=1}^N \alpha_j^N f_j\| < \varepsilon$, dove $\|\cdot\|$ è la norma in

⁽¹⁾ Cfr. in [1], § 55, pp. 119-121.

$C(a, b)$. Si ha

$$F(f) - F_N(f) = F\left(f - \sum_{v=1}^N \alpha_v^N f_v\right) + \sum_{v=1}^N \alpha_v^N F(f_v) - F_N\left(f - \sum_{v=1}^N \alpha_v^N f_v\right) - \sum_{v=1}^N \alpha_v^N F_N(f_v).$$

Ma da (8) $F(f_v) = F_N(f_v)$; ne segue che per $N > N_{f\varepsilon}$

$$\begin{aligned} |F(f) - F_N(f)| &\leq \|F\| \|f - \sum_{v=1}^N \alpha_v^N f_v\| + \|F_N\| \|f - \sum_{v=1}^N \alpha_v^N f_v\| \\ &\leq (\|F\| + K) \|f - \sum_{v=1}^N \alpha_v^N f_v\| \leq (\|F\| + K) \varepsilon, \end{aligned}$$

essendo $\|F_N\| = \|\Phi_N\|_V \leq K$.

Sia adesso $\varrho(\lambda)$ per λ reale, una funzione limitata, integrabile, non negativa, con supporto in $[-1, 1]$, e tale che $\int_{-1}^1 \varrho(\lambda) d\lambda = 1$. Per ogni $\xi \in (a, b)$ e $h > 0$ tali che $a \leq \xi - h$, $\xi + h \leq b$ poniamo (la funzione peso nel punto ξ)

$$(9) \quad \varrho_{\xi h}(\lambda) = \frac{1}{h} \varrho\left(\frac{\lambda - \xi}{h}\right), \quad f_{\xi h}(\lambda) = \int_{\lambda}^b \varrho_{\xi h}(s) ds.$$

Si ha

$$\int_a^b f_{\xi h}(\lambda) d\Phi(\lambda) = \int_{\lambda}^b \varrho_{\xi h}(s) ds \Phi(\lambda) \Big|_a^b + \int_a^b \varrho_{\xi h}(\lambda) \Phi(\lambda) d\lambda,$$

e, essendo $\Phi(a) = \Phi_N(a) = 0$, risultano le medie

$$(10) \quad \begin{aligned} \int_a^b f_{\xi h}(\lambda) d\Phi(\lambda) &= \int_a^b \varrho_{\xi h}(\lambda) \Phi(\lambda) d\lambda, \\ \int_a^b f_{\xi h}(\lambda) d\Phi_N(\lambda) &= \int_a^b \varrho_{\xi h}(\lambda) \Phi_N(\lambda) d\lambda. \end{aligned}$$

In modo simile, con

$$f_{\xi}(\lambda) = \begin{cases} \xi - \lambda & \text{per } \lambda \leq \xi \\ 0 & \text{per } \lambda \geq \xi \end{cases} \quad \text{e} \quad f(\lambda) \equiv 1,$$

si ha rispettivamente

$$(11) \quad \int_a^b f_\xi(\lambda) d\Phi(\lambda) = \int_a^\xi \Phi(\lambda) d\lambda, \\ \int_a^b f_\xi(\lambda) d\Phi_N(\lambda) = \int_a^\xi \Phi_N(\lambda) d\lambda;$$

$$(12) \quad \int_a^b d\Phi(\lambda) = \Phi(b), \\ \int_a^b d\Phi_N(\lambda) = \Phi_N(b).$$

Dalle (10), (11) e (12) e dal Teorema 1 segue

Corollario 2 (v. (1)). *Se le ipotesi (1) e (2) del Teorema 1 sono soddisfatte, allora:*

(a) *In ogni punto $\xi \in (a, b)$ e per ogni $h > 0$ tale che $a \leq \xi - h$, $\xi + h \leq b$, le medie convergono*

$$\int_a^b \varrho_{\xi h}(\lambda) \Phi_N(\lambda) d\lambda \rightarrow \int_a^b \varrho_{\xi h}(\lambda) \Phi(\lambda) d\lambda, \quad N \rightarrow \infty.$$

(b) *Per ogni $\xi \in (a, b)$*

$$\int_a^\xi \Phi_N(\lambda) d\lambda \rightarrow \int_a^\xi \Phi(\lambda) d\lambda, \quad N \rightarrow \infty.$$

(c) $\Phi_N(b) \rightarrow \Phi(b)$, $N \rightarrow \infty$.

Il punto ξ si dice il *punto di Lebesgue* della funzione f , se

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} \int_{\xi}^{\xi+h} |f(t) - f(\xi)| dt = 0.$$

In ogni punto di Lebesgue ξ della funzione f l'integrale $\int_a^\xi f(\lambda) d\lambda$ ha la derivata uguale a $f(\xi)$.

Ogni punto di continuità di f è un punto di Lebesgue.

Corollario 3 (v. (1)). *Se le ipotesi (1) e (2) del Teorema 1 sono soddisfatte e se le funzioni Φ_N sono non decrescenti, allora in ogni punto ξ di Lebesgue*

di Φ , si ha

$$\Phi_N(\xi) \rightarrow \Phi(\xi).$$

Dimostrazione. Sia ξ un punto di Lebesgue di Φ . Siccome le Φ_N sono non decrescenti, per $k, h > 0$ si ha

$$\begin{aligned} \frac{1}{h} \int_{\xi-h}^{\xi} \Phi_N(\lambda) d\lambda &\leq \Phi_N(\xi) = \frac{1}{k} \int_{\xi}^{\xi+k} \Phi_N(\lambda) d\lambda \leq \frac{1}{k} \int_{\xi}^{\xi+h} \Phi_N(\lambda) d\lambda, \\ \frac{1}{h} \left[\int_a^{\xi} \Phi_N(\lambda) d\lambda - \int_a^{\xi-h} \Phi_N(\lambda) d\lambda \right] &\leq \Phi_N(\xi) \leq \frac{1}{k} \left[\int_a^{\xi+k} \Phi_N(\lambda) d\lambda - \int_a^{\xi} \Phi_N(\lambda) d\lambda \right]. \end{aligned}$$

Dal Corollario 2 segue (quando $N \rightarrow \infty$)

$$\frac{1}{h} \left[\int_a^{\xi} \Phi(\lambda) d\lambda - \int_a^{\xi-h} \Phi(\lambda) d\lambda \right] \leq \liminf \Phi_N(\xi) \leq \limsup \Phi_N(\xi) \leq \frac{1}{k} \left[\int_a^{\xi+k} \Phi(\lambda) d\lambda - \int_a^{\xi} \Phi(\lambda) d\lambda \right].$$

Se $h \rightarrow 0$ e $k \rightarrow 0$, si ha infine

$$\Phi(\xi) \leq \liminf \Phi_N(\xi) \leq \limsup \Phi_N(\xi) \leq \Phi(\xi),$$

da cui segue

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \Phi_N(\xi) = \Phi(\xi).$$

Definiamo adesso

$$(13) \quad \varphi_i^N(\lambda) = \begin{cases} 0 & \text{per } \lambda < s_i^N \\ 1 & \text{per } \lambda \geq s_i^N \end{cases} \quad (\varphi_i^N \in VBN(ab)),$$

dove $a < s_1^N < s_2^N < \dots < s_N^N < b$ è una qualunque fissata successione di punti di (a, b) .

Lemma 3. *Sia*

$$\Phi_N(\lambda) = \sum_{j=1}^N c_j^N \varphi_j^N(\lambda),$$

dove c_1^N, \dots, c_N^N sono delle costanti. Allora $\|\Phi_N\|_V = \sum_{j=1}^N |c_j^N|$.

Dimostrazione. È chiaro che $\|\Phi_N\|_V \leq \sum_{j=1}^N |c_j^N| \|\varphi_j^N\|_V$. Ma

$$\|\varphi_j^N\|_V = \bigvee_a^b \varphi_j^N = \sup_i \sum |\varphi_j^N(x_{i+1}) - \varphi_j^N(x_i)| = 1, \quad \text{dunque}$$

$$\|\Phi_N\|_V \leq \sum_{j=1}^N |c_j^N|.$$

D'altra parte, se si pone $a \leq x_0 < s_1^N < x_1 < s_2^N < \dots < x_{N-1} < s_N^N < x_N \leq b$ si ha

$$\sum_{i=0}^{N-1} \left| \sum_{j=1}^N c_j^N (\varphi_j^N(x_{i+1}) - \varphi_j^N(x_i)) \right| = \sum_{i=0}^{N-1} \left| \sum_{j=1}^N c_j^N \delta_{i+1j} \right| = \sum_{i=0}^{N-1} |c_{i+1}^N| = \sum_{i=1}^N |c_i^N|.$$

Teorema 2. *Supponiamo che le funzioni φ_j^N ($j = 1, 2, \dots, N$) siano definite da (13), dove s_j^N ($j = 1, 2, \dots, N$) sono gli zeri del polinomio P_N di grado N , appartenente al sistema di polinomi ortogonali rispetto a $(\cdot)_\Phi$, e che le funzioni f_1, f_2, \dots siano definite da*

$$(14) \quad f_i(\lambda) = \lambda^{i-1} \quad (i = 1, 2, \dots).$$

In questo caso la matrice del sistema (8) è la matrice di Vandermonde

$$V_N = (g_{ij}^N) = \begin{bmatrix} 1, & 1, & 1 & \dots & 1 \\ s_1^N, & s_2^N, & s_3^N & \dots & s_N^N \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ (s_1^N)^{N-1}, & (s_2^N)^{N-1}, & (s_3^N)^{N-1} & \dots & (s_N^N)^{N-1} \end{bmatrix}.$$

La soluzione del sistema (8), $[c_1^N, c_2^N, \dots, c_N^N]$ è della seguente forma

$$(15) \quad c_j^N = \int_a^b l_j^N(\lambda) d\Phi(\lambda) = \int_a^b [l_j^N(\lambda)]^2 d\Phi(\lambda) \quad (j = 1, 2, \dots, N),$$

dove $l_j^N(\lambda)$ è definita da (6).

Se la funzione Φ è non decrescente, si ha anche la convergenza delle medie

$$(16) \quad \int_a^b \varrho_{\xi h}(\lambda) \Phi_N(\lambda) d\lambda \xrightarrow{N \rightarrow \infty} \int_a^b \varrho_{\xi h}(\lambda) \Phi(\lambda) d\lambda$$

in ogni punto $\xi \in (a, b)$ e per ogni $h > 0$ abbastanza piccolo, dove $\varrho_{\xi h}$ è una qualunque funzione-peso definita da (9).

Inoltre, in ogni punto di Lebesgue $\xi \in (a, b)$ di Φ , si ha

$$(17) \quad \Phi_N(\xi) \rightarrow \Phi(\xi), \quad N \rightarrow \infty,$$

ed anche

$$(18) \quad \Phi_N(b) \rightarrow \Phi(b), \quad N \rightarrow \infty$$

(sempre per Φ non decrescente).

Dimostrazione. Si ha

$$\begin{aligned} g_{ij}^N &= \int_a^b \lambda^{i-1} d\varphi_j^N(\lambda) = \lambda^{i-1} \varphi_j^N(\lambda) \Big|_a^b - \int_a^b \left(\frac{d}{d\lambda} \lambda^{i-1}\right) \varphi_j^N(\lambda) d\lambda \\ &= b^{i-1} - \int_{s_j^N}^b \left(\frac{d}{d\lambda} \lambda^{i-1}\right) d\lambda = b^{i-1} - b^{i-1} + (s_j^N)^{i-1} = (s_j^N)^{i-1}. \end{aligned}$$

Applicando ora il Lemma 1, il Corollario 1 e il Lemma 2 si ottiene

$$c_i^N = \sum_{r=1}^N c_{ir}^N F(f_r) = \int_a^b \sum_{r=1}^N c_{ir}^N \lambda^{r-1} d\Phi(\lambda) = \int_a^b l_j^N(\lambda) d\Phi(\lambda) = \int_a^b [l_j^N(\lambda)]^2 d\Phi(\lambda).$$

Si vede che nel caso in cui Φ è non decrescente, i coefficienti c_j^N ($j=1, 2, \dots, N$) sono sempre non negativi, dunque $\|\Phi_N\|_V = \sum_{j=1}^N c_j^N$ (vedi il Lemma 3).

Dalla prima equazione del sistema (8), per Φ non decrescente, si ha

$$\|\Phi_N\|_V = c_1^N + c_2^N + \dots + c_N^N = F(1) = \Phi(b) - \Phi(a),$$

dunque, tutte le funzioni Φ_N sono uniformemente limitate.

Basta applicare adesso i Corollari 2 e 3 e il Teorema 1.

4 - Applicazione all'approssimazione dello spettro

Sia $A: X \rightarrow X$ un operatore lineare, autoaggiunto, limitato di uno spazio di Hilbert e sia $\Phi(\lambda) = (E(\lambda)x, x)$ la funzione non decrescente, definita in **1**.

Se λ_0 è un punto in cui Φ cresce, allora λ_0 è un punto dello spettro di A . Se in λ_0 , Φ fa un salto, allora λ_0 è un autovalore di A .

Dunque lo studio del comportamento della funzione Φ fornisce alcune informazioni importanti sullo spettro di A .

Osserviamo che per studiare tutto lo spettro di A occorre studiare il comportamento della funzione Φ al variare del punto $x \in X$.

In ogni caso può essere utile avere una approssimazione della funzione Φ . Per questo si può applicare il Teorema 2 di **3**.

Consideriamo ora un esempio-modello. Sia L un operatore lineare tale che il suo operatore inverso $A: X \rightarrow X$ sia un operatore autoaggiunto e limitato, definito su tutto lo spazio X .

Supponiamo che solo L sia noto e che si cerchi lo spettro di A . Questa situazione è tipica quando L è, ad esempio, un operatore differenziale con le condizioni al contorno.

Con questo operatore definiamo due successioni $\{x_k\}$, $\{q_k\}$ nel seguente modo.

Sia x_0 un elemento fissato nel dominio di L tale che $\|x_0\|=1$ e sia $q_0=Lx_0$.

Supponiamo che gli elementi

$$x_{-1}, x_0, x_1, \dots, x_k, \quad q_{-1}, q_0, q_1, \dots, q_k,$$

(dove $x_{-1} = q_{-1} = 0$) siano già definiti; definiamo y_k , x_{k+1} , q_{k+1} come soluzioni delle seguenti equazioni

$$(19) \quad Ly_k = x_k,$$

$$(20) \quad y_k = a_{kk+1}x_{k+1} + a_{kk}x_k + a_{kk-1}x_{k-1},$$

$$(21) \quad x_k = a_{kk+1}q_{k+1} + a_{kk}q_k + a_{kk-1}q_{k-1},$$

i cui coefficienti sono definiti dalle formule

$$(22) \quad \begin{aligned} a_{kj} &= (y_k, x_j) \quad (j = k-1, k), \\ a_{kk+1} &= \sqrt{[(y_k, y_k) - a_{kk}^2 - a_{kk-1}^2]} \geq 0 \end{aligned}$$

(il procedimento si ferma, se $a_{kk+1} = 0$).

In questo modo, dopo N passi si ottengono:

— le due successioni:

$$0, x_0, x_1, \dots, x_N; \quad 0, q_0, q_1, \dots, q_N;$$

— la matrice tridiagonale simmetrica di ordine N

$$B_N = \begin{bmatrix} a_{00} & a_{01} & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ a_{10} & a_{11} & a_{12} & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_{21} & a_{22} & a_{23} & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & a_{N-1N-2} a_{N-1N-1} \end{bmatrix};$$

— il coefficiente a_{N-1N} .

Siamo ora in grado di formulare il seguente teorema.

Teorema 3. *Siano $s_1^N, s_2^N, \dots, s_N^N$ gli autovalori della matrice B_N che supponiamo tutti diversi dallo zero e diversi dagli autovalori di A .*

Siano $r_j^N \in X$ le soluzioni delle seguenti equazioni

$$(23) \quad Lr_j^N = \frac{r_j^N}{s_j^N} + \alpha_{Nj} q_N \quad (j = 1, 2, \dots, N),$$

dove

$$(24) \quad \alpha_{Nj} = \frac{a_{N-1N} a_{N-2N-1} \dots a_{01}}{(s_j^N - s_j^N) \dots (s_j^N - s_{j-1}^N) s_j^N (s_j^N - s_{j+1}^N) \dots (s_j^N - s_N^N)}$$

e q_N, a_{kj} sono definiti da (19) e (22) rispettivamente. Siano infine φ_j^N le funzioni definite da

$$\varphi_j^N(\lambda) = \begin{cases} 0 & \text{per } \lambda < s_j^N \\ 1 & \text{per } \lambda \geq s_j^N \end{cases} \quad (j = 1, 2, \dots, N)$$

e poniamo

$$(25) \quad \Phi_N(\lambda) = \sum_{j=1}^N c_j^N \varphi_j^N(\lambda) \quad (c_j^N = (r_j^N, x_0)).$$

Allora, le funzioni Φ_N approssimano la funzione $\Phi(\lambda) = (E(\lambda)x_0, x_0)$ (dove E è la famiglia spettrale dell'operatore A) nel modo descritto nel Teorema 2 (v. le formule (16), (17), (18)).

Dimostrazione. Basta provare che

$$(26) \quad c_j^N = (l_j^N(A)x_0, x_0) = \int_a^b l_j^N(\lambda) d\Phi(\lambda),$$

e poi applicare il Teorema 2.

Con le formule (4) e (5) si vede facilmente che

$$x_k = P_k(A)x_0, \quad q_k = LP_k(A)x_0 = Lx_k \quad (k = 0, 1, 2, \dots),$$

dove P_0, P_1, \dots è la successione dei polinomi ortogonali rispetto al semiprodotto $(\cdot)_\phi$.

Siccome s_j^N ($j = 1, 2, \dots, N$) sono gli zeri del polinomio P_N , si ha

$$l_j^N(\lambda) = \frac{P_N(\lambda)}{(\lambda - s_j^N)P_N'(s_j^N)},$$

e quindi

$$(27) \quad P_N'(s_j^N)(\lambda - s_j^N)l_j^N(\lambda) = P_N(\lambda).$$

D'altra parte $P_N'(s_j^N) = b_N^N(s_j^N - s_1^N) \dots (s_j^N - s_{j-1}^N)(s_j^N - s_{j+1}^N) \dots (s_j^N - s_N^N)$, dove $P_N(\lambda) = b_N^N \lambda^N + \dots$.

Osserviamo che differenziando N volte la formula (4) per $k = N - 1$ si ottiene $b_{N-1}^N = a_{N-1N} b_N^N$, da cui segue

$$b_N^N = \frac{1}{a_{N-1N} a_{N-2N-1} \dots a_{01}}$$

(perchè $b_0^0 = 1$). Infine

$$(28) \quad P_N'(s_j^N) = \frac{(s_j^N - s_1^N) \dots (s_j^N - s_{j-1}^N)(s_j^N - s_{j+1}^N) \dots (s_j^N - s_N^N)}{a_{N-1N} a_{N-2N-1} \dots a_{01}}.$$

Da (27) vediamo che

$$P_N'(s_j^N)(A - s_j^N I)l_j^N(A)x_0 = x_N.$$

Poniamo ora $r_j^N = l_j^N(A)x_0$; dunque $P_N'(s_j^N)(A - s_j^N I)r_j^N = x_N$. Applicando l'operatore L e la formula (28), troviamo che

$$P_N'(s_j^N)(r_j^N - s_j^N Lr_j^N) = q_N,$$

cioè r_j^N soddisfa l'equazione (23).

Siccome s_j^N non è un autovalore di A , allora l'operatore $L - (1/s_j^N)I$ è invertibile (il suo inverso è uguale a $(I - (A/s_j^N)^{-1}A)$ e dunque l'equazione (23) ha la soluzione unica.

Nota. Quando la risoluzione dell'equazione (23) presenta qualche difficoltà si può sempre applicare direttamente la formula

$$(29) \quad c_j^N = (l_j^N(A) x_0, x_0) \quad (j = 1, 2, \dots, N),$$

che è meno economica, ma vale senza nessun ipotesi addizionale su s_j^N .

Si vede facilmente che anche $l_j^N(A)$ può essere calcolato con il solo uso dell'operatore L .

Osserviamo infine che quando, ad esempio, s_j^N è un elemento dello spettro continuo di A , l'operatore $(s_j^N I - A)^{-1}$ esiste, ma non è limitato, e così, in questo caso, il problema (23) è mal posto.

Bibliografia

- [1] F. RIESZ et B. SZ. NAGY, *Leçons d'analyse fonctionnelle*, Gauthier Villars, Akademiai Kiado 1965, 270.
- [2] G. SZEGÖ, *Orthogonal polynomials*, AMS 1959.

* * *