

MAURO S A S S E T T I • ANTONIO T A R S I A (*)

Il problema dell'equilibrio di una piastra con ostacolo elastico (**)

1. - Introduzione.

Vogliamo studiare il problema della configurazione di equilibrio di una piastra elastica fissata al bordo, tesa al di sopra di un ostacolo deformabile elasticamente.

Indichiamo con Ω un aperto connesso e limitato del piano x, y , di frontiera $\partial\Omega$ sufficientemente regolare, e con u la funzione il cui grafico dà la configurazione d'equilibrio della piastra. Indichiamo poi con ψ una funzione sufficientemente regolare definita su $\bar{\Omega}$ e tale che $\psi|_{\partial\Omega} < 0$; il grafico di ψ dà la configurazione non deformata dell'ostacolo.

Se con \mathcal{I} indichiamo la zona di contatto tra piastra e ostacolo nella configurazione d'equilibrio, il problema fisico può essere formulato nei seguenti termini: trovare una funzione u tale che

$$(1.1) \quad \begin{cases} \Delta^2 u = 0 & \text{in } \Omega - \mathcal{I}, & \Delta^2 u + k(u - \psi) = 0 & \text{in } \mathcal{I}, \\ u = \frac{du}{dn} = 0 & & & \text{su } \partial\Omega, \end{cases}$$

postulando il fatto che lo spostamento della piastra sia proporzionale alla reazione di contatto; k è il termine che tiene conto di tale proporzionalità: lo supporremo costante e positivo.

(*) Indirizzo: Istituto Matematico, Università, Pisa, Italy.

(**) Ricevuto: 5-IV-1978.

In ipotesi di regolarità, il problema (1.1) è equivalente al seguente: trovare una funzione u tale che

$$(1.2) \quad \Delta^2 u + k \min \{u - \psi, 0\} = 0 \quad \text{in } \Omega, \quad u = \frac{du}{dn} = 0 \quad \text{su } \partial\Omega.$$

Per provare tale equivalenza, basta osservare che $\mathcal{S} = \{x \in \Omega: u(x) \leq \psi(x)\}$. Il problema (1.2) verrà risolto prima trovando una soluzione (l'unica soluzione) in $H^1(\Omega) \cap H_0^2(\Omega)$ e poi regolarizzandola (nell'ipotesi $\psi \in C^{0,\alpha}(\bar{\Omega})$) in $C^{1,\alpha}(\bar{\Omega})$.

Per risolvere la prima parte, approssimeremo il problema (1.2) con una successione di problemi del tipo

$$(1.3) \quad \Delta^2 u + k(u - \psi)\vartheta(u - \psi) = 0 \quad \text{in } \Omega, \quad u = \frac{du}{dn} = 0 \quad \text{su } \partial\Omega,$$

dove ϑ è una funzione lipschitziana opportuna.

Nel paragrafo 2 studieremo l'esistenza di soluzioni per problemi del tipo (1.3), utilizzando il teorema del punto fisso di Schauder.

Nel paragrafo 3 faremo vedere come il problema (1.2) sia approssimabile con problemi del tipo (1.3), deducendo esistenza, unicità e dipendenza continua della soluzione dal dato.

Nel paragrafo 4, infine, regolarizzeremo la soluzione trovata, utilizzando i risultati di Campanato [2].

2. - Un teorema di esistenza per un'equazione non lineare.

In questa parte del lavoro studiamo l'esistenza di soluzioni per il problema

$$(2.1) \quad u \in H_0^2(\Omega), \quad \Delta^2 u + k(u - \psi)\vartheta(u - \psi) = 0,$$

dove $\vartheta(s)$ è la funzione definita da ($\varepsilon > 0$ fissato)

$$(2.2) \quad \vartheta(s) = \begin{cases} 1 & \text{se } s \leq 0, \\ (-1/\varepsilon)s + 1 & \text{se } 0 < s < \varepsilon, \\ 0 & \text{se } \varepsilon \leq s. \end{cases}$$

Otteniamo a questo scopo il seguente risultato

Teorema 2.1. *Se $\psi \in C^0(\bar{\Omega})$, il problema (2.1) ha una soluzione*

$u \in H_0^2(\Omega) \cap H^1(\Omega)$, e vale la maggiorazione seguente

$$(2.3) \quad \|u\|_4 \leq c(\Omega, k) \|\psi\|_\infty,$$

dove c non dipende dalla ε di (2.2).

Dimostrazione. Consideriamo in $H_0^2(\Omega)$ l'equazione

$$(2.4) \quad \Delta^2 u + k u \vartheta(w - \psi) = k \psi \vartheta(w - \psi),$$

per ogni fissata $w \in H_0^2(\Omega)$. La (2.4) ha una soluzione (unica) (cfr. Lions-Magenes [3], Agmon [1]), e per essa vale la maggiorazione

$$(2.5) \quad \|u\|_4 \leq c(\Omega, k) \|\psi\|_\infty.$$

Osserviamo che la costante c non dipende da w nè da ε , in quanto dipende solo dalle norme $L^\infty(\Omega)$ dei coefficienti della parte secondaria dell'equazione (2.4). Sia Σ l'insieme

$$\Sigma = \{v \in H_0^2(\Omega) : \|v\|_2 \leq c(\Omega, k) \|\psi\|_\infty\},$$

che è un convesso, chiuso e limitato di $H_0^2(\Omega)$. Sia $T: \Sigma \rightarrow \Sigma$ l'applicazione che ad ogni $w \in \Sigma$ associa la soluzione u della equazione (2.4). Proveremo che T è un'applicazione continua e compatta; quindi per il teorema del punto fisso di Schauder il problema (2.1) ha una soluzione $u \in \Sigma$.

(a) T è un'applicazione *continua*. Sia $\{w_n\} \in \Sigma$ tale che $w_n \rightarrow w$ in $H_0^2(\Omega)$; poniamo $u_n = T w_n$, $u = T w$; vogliamo far vedere che $u_n \rightarrow u$ in $H_0^2(\Omega)$. Dalle equazioni seguenti

$$\int_{\Omega} \{\Delta u \Delta \varphi + k u \vartheta(w - \psi) \varphi\} dx = \int_{\Omega} k \psi \vartheta(w - \psi) \varphi dx,$$

$$\int_{\Omega} \{\Delta u_n \Delta \varphi + k u_n \vartheta(w_n - \psi) \varphi\} dx = \int_{\Omega} k \psi \vartheta(w_n - \psi) \varphi dx,$$

$\forall \varphi \in H_0^2(\Omega)$, sottraendo membro a membro, si trova

$$(2.6) \quad \int_{\Omega} \{\Delta(u - u_n) \Delta \varphi + k[u \vartheta(w - \psi) - u_n \vartheta(w_n - \psi)] \varphi\} dx = \\ = \int_{\Omega} k \psi [\vartheta(w - \psi) - \vartheta(w_n - \psi)] \varphi dx \quad \forall \varphi \in H_0^2(\Omega).$$

La (2.6) è equivalente alla seguente equazione

$$(2.7) \quad \int_{\Omega} \{ \Delta(u - u_n) \Delta\varphi + k[u\vartheta(w - \psi) - u_n\vartheta(w - \psi) + \\ + u_n\vartheta(w - \psi) - u_n\vartheta(w_n - \psi)]\varphi \} dx = \int_{\Omega} k\psi[\vartheta(w - \psi) - \vartheta(w_n - \psi)]\varphi dx \quad \forall \varphi \in H_0^2(\Omega);$$

nella (2.7) prendiamo $\varphi = u - u_n$, ottenendo in tal modo

$$(2.8) \quad \int_{\Omega} \{ |\Delta(u - u_n)|^2 + k(u - u_n)^2\vartheta(w - \psi) + ku_n(u - u_n) \cdot \\ \cdot [\vartheta(w - \psi) - \vartheta(w_n - \psi)] \} dx = \int_{\Omega} k\psi[\vartheta(w - \psi) - \vartheta(w_n - \psi)](u - u_n) dx.$$

Nella (2.8) si ha

$$\int_{\Omega} |\Delta(u - u_n)|^2 dx \geq \alpha \|u - u_n\|_2^2,$$

in quanto $\Delta: H_0^2(\Omega) \rightarrow L^2(\Omega)$ è un isomorfismo, mentre per gli altri termini vale quanto segue

$$k(u - u_n)^2\vartheta(w - \psi) \geq 0, \\ \int_{\Omega} ku_n(u - u_n)[\vartheta(w - \psi) - \vartheta(w_n - \psi)] dx \rightarrow 0, \\ \int_{\Omega} k\psi[\vartheta(w - \psi) - \vartheta(w_n - \psi)](u - u_n) dx \rightarrow 0,$$

in quanto $u - u_n$, u_n sono limitate e ϑ è lipschitziana. In definitiva otteniamo

$$u_n \rightarrow u \quad \text{in } H_0^2(\Omega).$$

(b) T è un'applicazione *compatta*. Dalla maggiorazione (2.5) segue che T trasforma $H_0^2(\Omega)$ in un limitato di $H^4(\Omega) \cap H_0^2(\Omega)$; poichè i limitati di $H^4(\Omega) \cap H_0^2(\Omega)$ sono relativamente compatti in $H_0^2(\Omega)$ (teorema di Rellich), questo prova che T è compatta.

Osserviamo che la soluzione u del problema (2.1) così trovata appartiene ad $H^4(\Omega) \cap H_0^2(\Omega)$ e per essa vale la maggiorazione (2.5).

3. - Proprietà della soluzione dell'equazione limite.

Riprendiamo il problema introdotto nel paragrafo 1

$$u \in H_0^2(\Omega), \quad \Delta^2 u + k(u - \psi) \Gamma(u - \psi) = 0,$$

dove $\Gamma(s)$ è la funzione definita da

$$(3.1) \quad \Gamma(s) = \begin{cases} 1 & \text{se } s \leq 0, \\ 0 & \text{se } s > 0. \end{cases}$$

Definita $\vartheta_n(s)$ come segue

$$(3.2) \quad \vartheta_n(s) = \begin{cases} 1 & \text{se } s \leq 0, \\ -2ns + 1 & \text{se } 0 < s \leq (1/2n), \\ 0 & \text{se } (1/2n) < s, \end{cases}$$

abbiamo visto nel paragrafo 2 che esiste una soluzione u_n del problema seguente

$$u_n \in H_0^2(\Omega) \cap H^4(\Omega), \quad \Delta^2 u_n + k(u_n - \psi) \vartheta_n(u_n - \psi) = 0.$$

Per la maggiorazione (2.5), le norme $\|u_n\|_4$ sono equilimitate; quindi esiste una sottosuccessione di $\{u_n\}$ (che indicheremo allo stesso modo) e una $u \in H^4(\Omega) \cap H_0^2(\Omega)$ tali che

$$(3.3) \quad u_n \rightharpoonup u \quad \text{in } H^4(\Omega),$$

$$(3.4) \quad u_n \rightarrow u \quad \text{in } H^{4-\varepsilon}(\Omega), \quad \forall \varepsilon > 0;$$

in particolare dunque, $u_n \rightarrow u$ uniformemente. Quindi si ha

$$(3.5) \quad \forall n \in \mathbb{N}, \exists \nu(n) \in \mathbb{N}: \|u_{\nu(n)} - u\|_\infty < \frac{1}{2n};$$

inoltre possiamo assumere che la successione $\{\nu_n\}$ sia strettamente crescente, e $\nu_n > n$. Vogliamo provare che

$$(3.6) \quad \Delta^2 u_{\nu_n} + k(u_{\nu_n} - \psi) \vartheta_{\nu_n}(u_{\nu_n} - \psi) \rightharpoonup \Delta^2 u + k(u - \psi) \Gamma(u - \psi)$$

in $L^2(\Omega)$; con ciò sarà dimostrato che u è soluzione del problema (1.2). Poiché per la (3.3) risulta

$$(3.7) \quad \Delta^2 u_{\nu_n} \rightharpoonup \Delta^2 u \quad \text{in } L^2(\Omega),$$

resta da provare che

$$(3.8) \quad (u_{v_n} - \psi) \vartheta_{v_n} (u_{v_n} - \psi) \rightharpoonup (u - \psi) \Gamma(u - \psi)$$

in $L^2(\Omega)$, ossia, posto $u_{v_n} - \psi = w_n$, $u - \psi = w$, che

$$(3.9) \quad w_n \vartheta_{v_n}(w_n) - w \Gamma(w) \rightharpoonup 0 \quad \text{in } L^2(\Omega),$$

o equivalentemente che

$$(3.10) \quad (w_n \vartheta_{v_n}(w_n) - w \vartheta_{v_n}(w)) + (w \vartheta_{v_n}(w) - w_n \Gamma(w)) + \\ + (w_n \Gamma(w) - w \Gamma(w)) \rightharpoonup 0 \quad \text{in } L^2(\Omega).$$

Nella (3.10) ciascuno dei tre termini in parentesi tende a zero in $L^2(\Omega)$ debole. Infatti

$$(3.11) \quad (w_n - w) \Gamma(w) \rightarrow 0 \quad \text{uniformemente},$$

$$(3.12) \quad \int_{\Omega} (w \vartheta_{v_n}(w) - w_n \Gamma(w)) \varphi \, dx = \\ = \int_{\Omega_1} (w \vartheta_{v_n}(w) - w_n \Gamma(w)) \varphi \, dx + \int_{\Omega_2} (w \vartheta_{v_n}(w) - w_n \Gamma(w)) \varphi \, dx + \\ + \int_{\Omega_3} (w \vartheta_{v_n}(w) - w_n \Gamma(w)) \varphi \, dx \rightarrow 0 \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(\Omega),$$

dove abbiamo posto

$$\Omega_1 = \{x \in \Omega : w(x) \leq 0\},$$

$$\Omega_2 = \{x \in \Omega : 0 < w(x) < \frac{1}{2v_n}\},$$

$$\Omega_3 = \{x \in \Omega : \frac{1}{2v_n} \leq w(x)\},$$

perchè

$$\int_{\Omega_1} (w \vartheta_{v_n}(w) - w_n \Gamma(w)) \varphi \, dx = \int_{\Omega_1} (w - w_n) \varphi \, dx \rightarrow 0, \\ \left| \int_{\Omega_2} (w \vartheta_{v_n}(w) - w_n \Gamma(w)) \varphi \, dx \right| \leq \int_{\Omega_2} w \vartheta_{v_n}(w) |\varphi| \, dx < \\ < \frac{1}{2v_n} \int_{\Omega_2} \vartheta_{v_n}(w) |\varphi| \, dx \leq \frac{c(\Omega)}{2v_n} \|\varphi\|_\infty \rightarrow 0, \\ \int_{\Omega_3} (w \vartheta_{v_n}(w) - w_n \Gamma(w)) \varphi \, dx = 0 \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(\Omega).$$

Rimane da provare che

$$(3.13) \quad w_n \vartheta_{r_n}(w_n) - w \vartheta_{r_n}(w) \rightarrow 0 \quad \text{in } L^2(\Omega).$$

Poniamo

$$\Omega_1^{(n)} = \{x \in \Omega : |w(x)| \leq \frac{1}{n}\}, \quad \Omega_2^{(n)} = \{x \in \Omega : \frac{1}{n} < w(x) < 1\},$$

$$\Omega_3^{(n)} = \{x \in \Omega : -1 < w(x) < -\frac{1}{n}\},$$

$$\Omega_4 = \{x \in \Omega : w(x) \geq 1\}, \quad \Omega_5 = \{x \in \Omega : w(x) \leq -1\}.$$

Si hanno quindi le maggiorazioni seguenti

$$(3.14) \quad \left| \int_{\Omega_1^{(n)}} [w_n \vartheta_{r_n}(w_n) - w \vartheta_{r_n}(w)] \varphi \, dx \right| \leq \|\varphi\|_{0,\Omega} \left[\int_{\Omega_1^{(n)}} [w_n \vartheta_{r_n}(w_n) - w \vartheta_{r_n}(w)]^2 \, dx \right]^{\frac{1}{2}} \leq \\ \leq \sqrt{2} \|\varphi\|_{0,\Omega} \left[\int_{\Omega_1^{(n)}} (|w_n \vartheta_{r_n}(w_n)|^2 + |w \vartheta_{r_n}(w)|^2) \, dx \right]^{\frac{1}{2}}.$$

Essendo $-(1/n) < w < (1/n)$ e, per la (3.5), $-(3/2n) < w_n < (3/2n)$, si ha che $w_n^2 < (9/4n^2)$ e $w^2 < (1/n^2)$; dunque, poichè $0 \leq \vartheta_{r_n}(s) \leq 1$, la (3.14) viene maggiorata da un termine del tipo (c/n) , dove c è una costante che dipende da φ e da Ω , ma non da n .

$$(3.15) \quad \int_{\Omega_2^{(n)}} [w_n \vartheta_{r_n}(w_n) - w \vartheta_{r_n}(w)] \varphi \, dx = 0,$$

perchè per la definizione di $\Omega_2^{(n)}$ $w > (1/n) > (1/r(n))$, e per la (3.5) $w_n \geq (1/2n)$. Quindi $\vartheta_{r_n}(w_n) = 0$ e $\vartheta_{r_n}(w) = 0$.

$$(3.16) \quad \left| \int_{\Omega_3^{(n)}} [w_n \vartheta_{r_n}(w_n) - w \vartheta_{r_n}(w)] \varphi \, dx \right| \leq \int_{\Omega} |(w_n - w) \varphi| \, dx \rightarrow 0$$

perchè, per la (3.5) e per la definizione di $\Omega_3^{(n)}$, $w_n \leq -(1/2n)$,

$$(3.17) \quad \int_{\Omega_4} [w_n \vartheta_{r_n}(w_n) - w \vartheta_{r_n}(w)] \varphi \, dx = 0$$

perchè $w_n \geq 1 - (1/2n)$,

$$(3.18) \quad \left| \int_{\Omega_5} [w_n \vartheta_{r_n}(w_n) - w \vartheta_{r_n}(w)] \varphi \, dx \right| \leq \int_{\Omega} |(w_n - w) \varphi| \, dx \rightarrow 0$$

perchè $w_n \leq -1 + (1/2n)$.

Resta in tal modo dimostrata l'esistenza di una soluzione $u \in H^4(\Omega) \cap H_0^2(\Omega)$ per il problema (1.2), per la quale vale la maggiorazione (2.3).

Per quanto riguarda l'unicità di soluzione, supponiamo che esistano due soluzioni u, v con $u \neq v$. Allora si ha

$$\int_{\Omega} |\Delta(u-v)|^2 + k[(u-\psi)\Gamma(u-\psi) - (v-\psi)\Gamma(v-\psi)](u-v) \, dx = 0,$$

e dunque

$$(3.19) \quad \alpha \|u-v\|_2^2 + k \int_{\Omega} [(u-\psi)\Gamma(u-\psi) - (v-\psi)\Gamma(v-\psi)](u-v) \, dx \leq 0.$$

Se facciamo vedere che l'integrale nella (3.19) è positivo, deduciamo che deve essere $u = v$, che contraddice l'ipotesi. Poniamo

$$\Omega_1 = \{x \in \Omega : u(x) \leq \psi(x), v(x) \leq \psi(x)\}, \quad \Omega_2 = \{x \in \Omega : u(x) \leq \psi(x) < v(x)\},$$

$$\Omega_3 = \{x \in \Omega : v(x) \leq \psi(x) < u(x)\}, \quad \Omega_4 = \{x \in \Omega : \psi(x) \leq u(x), \psi(x) \leq v(x)\};$$

si ha allora

$$\int_{\Omega_1} [(u-\psi)\Gamma(u-\psi) - (v-\psi)\Gamma(v-\psi)](u-v) \, dx = \|u-v\|_{0,\Omega_1}^2,$$

$$\int_{\Omega_2} [(u-\psi)\Gamma(u-\psi) - (v-\psi)\Gamma(v-\psi)](u-v) \, dx = \int_{\Omega_2} (u-\psi)(u-v) \, dx \geq 0,$$

$$\int_{\Omega_3} [(u-\psi)\Gamma(u-\psi) - (v-\psi)\Gamma(v-\psi)](u-v) \, dx = \int_{\Omega_3} (\psi-v)(u-v) \, dx \geq 0,$$

$$\int_{\Omega_4} [(u-\psi)\Gamma(u-\psi) - (v-\psi)\Gamma(v-\psi)](u-v) \, dx = 0.$$

In definitiva, dunque, il problema (1.2) ammette una ed una sola soluzione $u \in H^4(\Omega) \cap H_0^2(\Omega)$, e per essa vale la maggiorazione (2.3).

4. - Proprietà di regolarità della soluzione.

Ci proponiamo adesso di studiare le proprietà di regolarità della soluzione del problema (1.2).

Scriviamo il problema (1.2) nella forma

$$(4.1) \quad u \in H^4(\Omega) \cap H_0^2(\Omega), \quad \Delta^2 u = -k(u-\psi)\Gamma(u-\psi),$$

dove $\psi \in C^{0,\alpha}(\bar{\Omega})$ e $\alpha \in (0, 1)$. Il secondo membro dell'equazione (4.1) è di classe $C^{0,\alpha}(\bar{\Omega})$ ⁽¹⁾, mentre al primo membro figura un operatore lineare ellittico; dai risultati di Campanato [2] segue che $u \in C^{4,\alpha}(\bar{\Omega})$, e vale la maggiorazione

$$\sum_{|\gamma| \leq 4} \|D^\gamma u\|_{C^{0,\alpha}(\bar{\Omega})} \leq k \|\psi\|_{C^{0,\alpha}(\bar{\Omega})}.$$

Se poi $\psi \in C^{0,1}(\bar{\Omega})$, si ottiene che $u \in C^{4,\beta}(\bar{\Omega})$, $\forall \beta \in (0, 1)$; osserviamo che, data la presenza del termine discontinuo $\Gamma(u - \psi)$, questo risultato non è migliorabile, anche aumentando le ipotesi di regolarità su ψ .

(1) Osserviamo che $s\vartheta(s) \in C^{0,1}(\mathbf{R})$, e anzi vale la maggiorazione

$$|s\vartheta(s) - t\vartheta(t)| \leq |s - t| \quad \forall s, t \in \mathbf{R}.$$

Quindi $\forall w \in C^{0,\alpha}(\bar{\Omega})$ si ha che $w\vartheta(w) \in C^{0,\alpha}(\bar{\Omega})$, perchè

$$|w(x)\vartheta(w(x)) - w(y)\vartheta(w(y))| \leq |w(x) - w(y)| \leq C|x - y|^\alpha, \quad \forall x, y \in \Omega.$$

Riferimenti bibliografici

- [1] S. AGMON, *Lectures on elliptic boundary value problems*, Math. Studies, Van Nostrand, Princeton, New Jersey 1965.
- [2] S. CAMPANATO, *Equazioni ellittiche non variazionali a coefficienti continui*, Ann. Mat. Pura Appl. (4) **86** (1970), 125-154.
- [3] J. L. LIONS et E. MAGENES, *Problèmes aux limites non homogènes et applications*, vol. I, Dunod, Paris 1968.
- [4] G. STAMPACCHIA, *Variational inequalities*, Proc. NATO Advanced Study Institute, Ed. Oderisi 1968, 101-192.

S u m m a r y

The equilibrium configuration of an elastic plate, clamped along its edge and resting on a smooth elastic obstacle, is studied; for this problem the existence of a unique regular solution is proved.

* * *

