

R. MIGLIORATO (\*)

**Surfaces de  $E^4$  portant un champ quasi concourant  
au sens restreint (\*\*)**

**Introduction.**

Soit  $x: M \rightarrow E^4$  l'immersion d'une surface  $M$  dans un espace euclidien  $E^4$  et soient  $X \in T_p(M)$  et  $jX = \omega \in T_p^*(M)$  respectivement un champ tangent à  $M$  ( $T_p(M)$ : espace tangent à  $M$  en  $p \in M$ ) et la 1-forme duale de  $X$  ( $j$  isomorphisme canonique défini par la métrique de  $M$ ).

En égard à la définition de R. Rosca [2] nous disons que  $X$  est *quasi concourant au sens restreint* si il satisfait à  $\nabla X = \omega \otimes X + c \bar{d}p$  où  $c$  est une constante et  $\bar{d}p$  est la *forme de suture* sur  $M$ .

On démontre que l'existence de pareilles surfaces est assurée par un système en involution (qui dépend de 4 fonctions arbitraires de 1 argument) et que ces surfaces sont de courbure gaussienne nulle et l'immersion  $x$  considérée est *totalmente dégénérée*.

1. - Soit  $E^4$  un espace euclidien à 4 dimensions et soit  $x: M \rightarrow E^4$  l'immersion d'une surface  $M$  dans  $E^4$ .

En supposant  $E^4$  orienté, soit  $\{e_A; A = 1, \dots, 4\}$  un repère orthonormé  $\mathcal{R}_0$  dont l'orientation est cohérente avec celle de  $E^4$ .

Soit  $\mathcal{F}_0(E^4)$  le fibré  $U\mathcal{R}_0$  de tous les repères  $\mathcal{R}_0$  de  $E^4$  et celui des repères orthonormés de  $M$  par rapport à la métrique induite sur  $M$ .

Convenon de poser

$$(1.1) \quad i, j = 1, 2; \quad r, s = 3, 4; \quad A, B = 1, 2, 3, 4.$$

(\*) Indirizzo: Via P. Castelli 216, 98100 Messina, Italy.

(\*\*) Ricevuto: 22-XI-1977.

Si  $\theta^A$  et  $\theta_B^A$  sont respectivement les 1-formes duales de  $e_A$  et les 1-formes de connexion sur  $\mathcal{F}_0(E^4)$  et  $P \in E^4$  le point générique de  $E^4$  on a

$$(1.2) \quad dP = \theta^A \otimes e_A,$$

$$(1.3) \quad de_A = \theta_A^B \otimes e_B, \quad \theta_B^A + \theta_A^B = 0.$$

Puisque l'espace  $E^4$  est sans torsion et sans courbure on a

$$(1.4) \quad d\wedge(dP) = 0; \quad d\wedge(de_A) = 0 \quad (d\wedge: \text{differentiation extérieure})$$

et les deux groupes d'équations de structure (E. Cartan) s'écrivent

$$(1.5) \quad d\wedge\theta^A = \theta^B \wedge \theta_B^A,$$

$$(1.6) \quad d\wedge\theta_B^A = \theta_B^C \wedge \theta_C^A.$$

La variété  $M$  est donc définie par le système

$$(1.7) \quad \theta^r = 0.$$

Notons par  $\omega^i$  et  $\omega_B^A$  les formes duales et de connexion de  $\mathcal{F}_0(M)$  induites par  $\omega$ . On a alors (lemme de Cartan)

$$(1.8) \quad \omega_j^r = \gamma_{ji}^r \omega^i, \quad \gamma_{ji}^r = \gamma_{ij}^r$$

et [1]

$$(1.9) \quad \Omega_1^2 + \omega_r^2 \wedge \omega_1^r = 0,$$

où  $\Omega_1^2$  est la 2-forme de courbure de  $M$ .

Si  $T^1(M)$  est le sous fibré normal à  $M$  on peut écrire

$$(1.10) \quad T(E^4)/M = T(M) \oplus T^1(M).$$

2. -  $T_p(M)$  et

$$(2.1) \quad dp = \omega^i \otimes e^i$$

étant respectivement l'espace tangent à  $M$  en  $p$  et la forme de suture de  $M$  (c'est une forme vectorielle canonique sur  $\mathcal{F}_0(M)$ ) soit  $X = T_p(M)$  un champ vectoriel quelconque.

En égard à la définition de R. Rosca [2] nous dison que  $X$  est *quasi concourant au sens restreint* (abr. q.c.r.) si il satisfait à

$$(2.2) \quad \nabla X = \omega \otimes X + c \, dp; \quad c = \text{const},$$

où  $\omega$  est la 1-forme duale de  $X$  (si  $j$  est l'isomorphisme canonique défini par la métrique de  $M$ , on peut écrire  $\omega = jX$ ).

Si nous posons

$$(2.3) \quad x = t_1 e_1 + t_2 e_2; \quad t_1, t_2 \in C(M),$$

on déduit de 2.2 à l'aide de 1.3

$$(2.4) \quad dt_1 = t_2 \omega_2^1 + c \omega^1 + t_1 \omega, \quad dt_2 = t_1 \omega_1^2 + c \omega^2 + t_2 \omega$$

et

$$(2.5) \quad t_1 \omega_1^3 + t_2 \omega_2^3 = 0, \quad t_1 \omega_1^4 + t_2 \omega_2^4 = 0.$$

De (1.9) et (2.5) il résulte aussitôt  $\Omega_1^2 = 0$ , ce qui montre que la *courbure gaussienne* de  $M$  est nulle.

Les secondes formes quadratiques  $l_r$  associées à  $x$  ( $l_r$  sont des tenseurs symétriques du second ordre) sont comme on sait [1]

$$(2.6) \quad l_r = - \langle dp, de_r \rangle = \omega_i^r \otimes \omega^i = \gamma_{ij}^r \omega^i \otimes \omega^j$$

et les courbures de Lipschitz-Killing correspondantes sont exprimées par

$$(2.7) \quad K_r(P, l_r) = \det |\gamma_{ij}^r|.$$

En égard a (2.5), un calcul facile donne

$$(2.8) \quad K_r(p, l_r) = 0.$$

L'équation ci-dessus prouve que l'immersion  $x$  est *totalment dégénérée* [1].

D'autre part on trouve après calculs

$$(2.9) \quad l_3 = \frac{1}{t_1} \omega_2^3 \otimes \alpha, \quad l_4 = \frac{1}{t_1} \omega_2^4 \otimes \alpha,$$

où l'on a posé

$$(2.10) \quad \alpha = t_1 \omega^2 - t_1 \omega^1.$$

Ainsi conformément à une propriété connue, on voit que  $\alpha = 0$  définit les *asimptotiques* sur  $M$  (en général une surface de codimension plus grande que 1 ne possède pas d'asimptotiques).

Noton par

$$(2.11) \quad \eta = \omega^1 \wedge \omega^2$$

l'élément de volume canonique sur  $M$  et désignons par  $\{\mu: W \rightarrow i\omega\eta; i$  produit intérieur;  $W \in T_p(M)\}$  l'isomorphisme défini par  $\eta$ . On a

$$(2.12) \quad x = \mu(X) = \mu \circ j^{-1}(\omega) = * \omega,$$

où  $*$  désigne l'*adjonction* par rapport à la métrique de  $M$ .

De (2.4) on déduit encore

$$(2.13) \quad dt^2 = (c + t^2)\omega; \quad t^2 = t_1^2 + t_2^2.$$

Ainsi on peut poser  $\omega = d \log(t_2 + c)$  ce qui montre que la forme  $\omega$  est *exacte*.

La différentiation extérieure des équations (2.5) donne

$$(2.14) \quad \omega_1^2 \wedge (t_1 \omega_2^3 - t_2 \omega_1^3) = 0,$$

$$(2.15) \quad \omega_1^2 \wedge (t_1 \omega_2^4 - t_2 \omega_1^4) = 0,$$

et en égard à  $\Omega_1^2 = 0$ , la différentiation extérieure des équations (2.4) donne

$$(2.16) \quad -2\omega^2 \wedge \omega_1^2 + \omega^1 \wedge \omega = 0,$$

$$(2.17) \quad 2\omega^1 \wedge \omega_1^2 + \omega^2 \wedge \omega = 0.$$

Ainsi les surfaces  $M$  en jeu sont définies par le système  $\Sigma$  (système de Pfaff généralisé [3]) formé par les équations du premier ordre (2.4) et (2.5) et les équations du second ordre (2.14) ... (2.17).

Le nombre  $r$  des fonctions inconnues qui figurent dans  $\Sigma$  est 8 ( $\omega_i^r, dt_i, \omega_1^2$  et  $\omega$ ). Le nombre des équations du premier ordre étant  $s_0 = 4$  et celui du second ordre  $s_1 = 4$ , on a  $r = s_0 + s_1$  et conformément au test de E. Cartan [3] le système  $\Sigma$  est en *involution* et dépend de 4 fonctions arbitraires de 1 argument.

On a donc le

**Théorème.** Soit  $x: M \rightarrow E^4$  l'immersion d'une surface  $M$  dans un espace euclidien  $E^4$  et soient  $X$  et  $j(X) = \omega$  respectivement un champ tangent sur  $M$  et sa forme duale.

Si  $X$  est quasi-concourant au sens réstreint, alors

- (i)  $M$  est de courbure gaussienne nulle;
- (ii) l'immersion  $x$  est dégénérée;
- (iii) la forme adjunté  $*\omega = \alpha$  de  $\omega$  définit les asymptotiques sur  $M$  et  $\omega$  est une forme exacte;
- (iv) l'existence des surfaces  $M$  est assurée par un système en involution qui dépende de 4 fonctions arbitraires de 1 argument.

### Bibliographie

- [1] B. Y. CHEN, *Geometry of submanifolds*, M. Dekker, New York 1973.
- [2] R. ROSCA, *Variétés riemanniennes portant un champ vectoriel quasi-concourant*, C. R. Acad. Sci. Paris Sér. A **283** (1976), 851-853.
- [3] H. SLEBODINSKI, *Formes extérieures et leurs applications*, Polska Akad. Nauk Warszawa (1963).

### R e s u m é

V. Introduction.

\*\*\*

