

FRANCESCA ROLANDI e ANNA ZARETTI (*)

**Su una disequazione di evoluzione
con termine dissipativo discontinuo. (**)**

1. — Sia V uno spazio di Hilbert e V' il suo duale. Indichiamo con $\| \cdot \|$ la norma in V , con $\| \cdot \|_*$ la norma in V' e con $\langle \cdot, \cdot \rangle$ la dualità tra V e V' . Sia inoltre H uno spazio di Hilbert identificato con il suo duale per il prodotto scalare (\cdot) e sia $|| \cdot ||$ la norma indotta su H dal prodotto scalare (\cdot) . Si suppone inoltre che $H_0^1(\Omega) \subseteq H \subseteq L^2(\Omega)$ (Ω aperto limitato di \mathbf{R}^n di frontiera Γ sufficientemente regolare), che $V \subset H$ con immersione completamente continua e che V sia denso in H . Nel seguito, per semplicità, assumeremo $H = L^2(\Omega)$.

Sia inoltre K un insieme chiuso e convesso di V con $0 \in K$.

Sia $A \in \mathcal{L}(V, V')$ un operatore autoaggiunto e tale che

$$\langle Av, v \rangle \geq \alpha \|v\|^2 \quad (\alpha > 0) \quad \forall v \in V.$$

Indichiamo con $\varphi(\eta)$ una funzione monotona non decrescente (e quindi non necessariamente continua) in un intervallo $[a, b]$ ($-\infty \leq a < 0 < b < +\infty$), tale che

$$\lim_{\eta \rightarrow b^-} \varphi(\eta) = +\infty \quad \text{se } b < +\infty, \quad \lim_{\eta \rightarrow a^+} \varphi(\eta) = -\infty \quad \text{se } a > -\infty,$$

$$\varphi(0^-) \leq 0, \quad \varphi(0^+) \geq 0,$$

(*) Indirizzo degli Autori: Istituto di Matematica, Facoltà d'Ingegneria del Politecnico, Milano, Italia.

(**) Lavoro eseguito nell'ambito del G.N.A.F.A. (C.N.R.). — Ricevuto: 14-II-1977.

e sia

$$\Phi[u'(t)] \in [\varphi(u'(t)^-), \varphi(u'(t)^+)] \quad (1).$$

Consideriamo il seguente problema

$$(1.1) \quad \int_0^T \langle u''(t) + Au(t) + \Phi[u'(t)] - f(t), v(t) - u'(t) \rangle dt \geq 0,$$

$$\forall v(t) \in L^2(0, T; V), \quad v(t) \in K \text{ q.o.}, \text{ con } f(t) \in L^2(0, T; V');$$

$$(1.2) \quad u(0) = u_0, \quad u'(0) = u_1.$$

Si dirà che $u(t)$ è soluzione del problema (1.1), (1.2), relativa al convesso K se

$$(1.3) \quad u(t), u'(t) \in L^\infty(0, T; V), \quad u'(t) \in K \text{ q.o.}, \quad u''(t) \in L^\infty(0, T; L^2(\Omega)).$$

Vale il seguente teorema di esistenza e unicità per la soluzione definita precedentemente.

Teorema. Se $u_0 \in V$, $Au_0 \in L^2(\Omega)$, $u_1 \in K$, $f(t), f'(t) \in L^2(0, T; L^2(\Omega))$, $\bar{\varphi}(u_1) \in L^2(\Omega)$ ($a < u_1 < b$) ⁽²⁾ esiste una ed una sola soluzione del problema (1.1), (1.2).

Nel n. 2 si mostrerà l'esistenza della soluzione del problema (1.1), (1.2) in ipotesi restrittive su $\varphi(\eta)$. Nel n. 3 si tratterà il caso generale e si dimostrerà l'unicità di tale soluzione. Nel n. 4 si considererà il caso in cui $A = -\Delta$, $V = H_0^1(\Omega)$ e si mostrerà come, nelle stesse ipotesi del teorema di esistenza e unicità, si possa ottenere un risultato di regolarità. Infine nel n. 5 si daranno alcune applicazioni del teorema dimostrato precedentemente.

2. - Cominciamo a dimostrare il teorema di esistenza supponendo che $\varphi(\eta)$ sia una funzione continua e limitata in \mathbf{R}^1 insieme a $\varphi'(\eta)$ con $\varphi'(\eta) \geq 0$.

⁽¹⁾ Qui e nel seguito si è posto:

$$w(t) = \{w(x, t), x \in \Omega\}, \quad w'(t) = \left\{ \frac{\partial w(x, t)}{\partial t}, x \in \Omega \right\}.$$

⁽²⁾ Si è posto:

$$\bar{\varphi}(\eta) = \begin{cases} 0 & \text{se } \eta = 0, \\ \varphi(\eta^-) & \text{se } 0 < \eta < b, \\ \varphi(\eta^+) & \text{se } a < \eta < 0. \end{cases}$$

Consideriamo la disequazione

$$(2.1) \quad \int_0^T \langle u''(t) + Au(t) + \varphi(u'(t)) - f(t), v(t) - u'(t) \rangle dt \geq 0,$$

$$\forall v(t) \in L^2(0, T; V), v(t) \in K \text{ q.o.},$$

con le condizioni (1.2).

Indichiamo con $\beta(u) = J(u - P_K u)$ ⁽³⁾ un operatore di penalizzazione relativo a K e consideriamo l'equazione penalizzata associata alla disequazione (2.1)

$$(2.2) \quad u_\varepsilon''(t) + Au_\varepsilon(t) + \varphi(u_\varepsilon'(t)) + \frac{1}{\varepsilon} \beta(u_\varepsilon'(t)) = f(t),$$

con le condizioni iniziali: $u_\varepsilon(0) = u_0$, $u_\varepsilon'(0) = u_1$.

Sia $\{g_j\}$ una base dello spazio V ; posto $u_{n\varepsilon}(t) = \sum_{j=1}^n \alpha_{jn\varepsilon}(t) g_j$, consideriamo il sistema approssimato dedotto dalla (2.2)

$$(2.3) \quad \langle u_{n\varepsilon}'(t) + Au_{n\varepsilon}(t) + \varphi(u_{n\varepsilon}'(t)) + \frac{1}{\varepsilon} \beta(u_{n\varepsilon}'(t)) - f(t), g_j \rangle = 0$$

con $u_{n\varepsilon}(0) = u_{0n\varepsilon}$, $u_{n\varepsilon}'(0) = u_{1n\varepsilon}$ tali che

$$\lim_{n \rightarrow \infty} u_{0n\varepsilon} = u_0, \quad \lim_{n \rightarrow \infty} u_{1n\varepsilon} = u_1, \quad u_{1n\varepsilon} \in K, \quad \lim_{n \rightarrow \infty} Au_{0n\varepsilon} = Au_0.$$

Il sistema (2.3) ha, come ovvio, una ed una sola soluzione in $[0, \tau]$, $\tau \leq T$, soddisfacente le condizioni iniziali.

Per ottenere le maggiorazioni a priori sulle $u_{n\varepsilon}(t)$, moltiplichiamo le (2.3) per $\alpha_{jn\varepsilon}'(t)$ e sommiamo. Si ottiene

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} (|u_{n\varepsilon}'(t)|^2 + \langle Au_{n\varepsilon}(t), u_{n\varepsilon}''(t) \rangle) + \langle \varphi(u_{n\varepsilon}'(t)) + \frac{1}{\varepsilon} \beta(u_{n\varepsilon}'(t)), u_{n\varepsilon}'(t) \rangle = \langle f(t), u_{n\varepsilon}'(t) \rangle.$$

Integrando tra 0 e t si ottiene (ricordando la monotonia di φ e di β)

$$|u_{n\varepsilon}'(t)|^2 + \alpha \|u_{n\varepsilon}(t)\|^2 \leq 2 \int_0^t |f(t)| |u_{n\varepsilon}'(t)| dt + |u_1|^2 + |Au_0| |u_0|.$$

⁽³⁾ Si ricorda che con J si indica l'operatore di dualità tra V e V' e con P_K l'operatore di proiezione da V in K .

Da cui segue

$$(2.4) \quad \begin{cases} |u'_{n\varepsilon}(t)| \leq \text{cost} & \text{(indipendente da } n, \varepsilon, \varphi) \\ \|u_{n\varepsilon}(t)\| \leq \text{cost} & \text{(indipendente da } n, \varepsilon, \varphi). \end{cases}$$

Inoltre

$$(2.5) \quad \int_0^t \langle \beta(u'_{n\varepsilon}(t)), u'_{n\varepsilon}(t) \rangle dt \leq \varepsilon \text{ cost. (indipendente da } n, \varepsilon, \varphi).$$

Deriviamo ora la (2.3) rispetto a t , moltiplichiamo per $\alpha''_{n\varepsilon}(t)$ e sommiamo. Si ottiene

$$(2.6) \quad \langle u'''_{n\varepsilon}(t) + Au'_{n\varepsilon}(t) + (\varphi(u'_{n\varepsilon}(t)))' + \frac{1}{\varepsilon} (\beta(u'_{n\varepsilon}(t)))' - f'(t), u''_{n\varepsilon}(t) \rangle = 0.$$

Osserviamo ora che

$$\langle (\varphi(u'_{n\varepsilon}(t)))', u''_{n\varepsilon}(t) \rangle = \langle \varphi'(u'_{n\varepsilon}(t)) u''_{n\varepsilon}(t), u''_{n\varepsilon}(t) \rangle \geq 0, \quad \langle (\beta(u'_{n\varepsilon}(t)))', u''_{n\varepsilon}(t) \rangle \geq 0,$$

poichè β è lipschitziano essendo V uno spazio di Hilbert.

Dalla (2.6), integrando tra 0 e t , si ottiene

$$(2.7) \quad |u''_{n\varepsilon}(t)|^2 + \alpha \|u'_{n\varepsilon}(t)\|^2 \leq 2 \int_0^t |f'(t)| |u''_{n\varepsilon}(t)| dt + |u''_{n\varepsilon}(0)|^2 + \|Au_1\|_* \|u_1\|.$$

Osserviamo ora che ponendo $t = 0$ nella (2.3) si ottiene

$$u''_{n\varepsilon}(0) + Au_{n\varepsilon}(0) + \varphi(u'_{n\varepsilon}(0)) + \frac{1}{\varepsilon} \beta(u'_{n\varepsilon}(0)) = f(0),$$

da cui (essendo $u'_{n\varepsilon}(0) \in K$)

$$(2.8) \quad \begin{aligned} |u''_{n\varepsilon}(0)| &\leq |Au_{n\varepsilon}(0)| + |\varphi(u'_{n\varepsilon}(0))| + |f(0)| \\ &\leq |Au_0| + |\varphi(u_1)| + M_\varphi |u_1 - u'_{n\varepsilon}(0)|. \end{aligned}$$

Infatti (ricordando che $\varphi'(\eta) \leq M_\varphi < +\infty$) risulta

$$\int_\Omega [\varphi(u'_{n\varepsilon}(0)) - \varphi(u_1)]^2 d\Omega \leq M_\varphi^2 \int_\Omega [u'_{n\varepsilon}(0) - u_1]^2 d\Omega.$$

Sostituendo la (2.8) nella (2.7) si ha

$$(2.9) \quad |u''_{n\varepsilon}(t)| \leq C_1 + C_2(|\varphi(u_1)| + M_\varphi |u_1 - u'_{n\varepsilon}(0)|),$$

(C_1 e C_2 costanti indipendenti da n, ε, φ),

$$(2.10) \quad \|u'_{n\varepsilon}(t)\| \leq \text{cost.} \quad (\text{indipendente da } n \text{ e da } \varepsilon \text{ ma non da } \varphi).$$

Dalla seconda delle (2.4) e dalla (2.10) segue che le funzioni $u_{n\varepsilon}(t)$ sono V -equicontinue. Poichè l'immersione di V in $L^2(\Omega)$ è completamente continua, per il teorema di Ascoli-Arzelà possiamo allora ammettere che sia

$$\lim_{n \rightarrow \infty} u_{n\varepsilon}(t) = u_\varepsilon(t) \quad \text{uniformemente in } [0, T].$$

Analogamente, dalla (2.10) e (2.9) si può dedurre che

$$(2.11) \quad \lim_{n \rightarrow \infty} u'_{n\varepsilon}(t) = u'_\varepsilon(t) \quad \text{uniformemente in } [0, T]$$

e quindi, per il teorema di Fischer-Riesz, e per la (2.11) possiamo supporre che risulti

$$(2.12) \quad \lim_{n \rightarrow \infty} u'_{n\varepsilon}(t) = u'_\varepsilon(t) \quad \text{q.o. in } Q = [0, T] \times \Omega.$$

Inoltre per le (2.4), (2.9), (2.10) si può concludere che sia

$$(2.13) \quad \begin{cases} \lim_{n \rightarrow \infty}^* u'_{n\varepsilon}(t) = u'_\varepsilon(t), & \lim_{n \rightarrow \infty}^* u''_{n\varepsilon}(t) = u''_\varepsilon(t), \\ \lim_{n \rightarrow \infty}^* Au_{n\varepsilon}(t) = Au_\varepsilon(t), & \lim_{n \rightarrow \infty}^* \beta(u'_{n\varepsilon}(t)) = \psi(t). \end{cases}$$

Inoltre per la (2.12) e poichè $\varphi(\eta)$ è continua e limitata in $L^2(Q)$, si può ammettere che sia

$$(2.14) \quad \lim_{n \rightarrow \infty}^* \varphi(u'_{n\varepsilon}(t)) = \varphi(u'_\varepsilon(t)).$$

Sfruttando la monotonia e l'emicontinuità di β si può affermare che (cfr. [2])

$$\psi(t) = \beta(u'_\varepsilon(t)).$$

Possiamo ora passare al limite nella (2.3); è così dimostrata l'esistenza di una soluzione della (2.2).

Osserviamo ora che, poichè le stime a priori ottenute sono indipendenti anche da ε , si può ammettere che sia:

$$(2.15) \quad \begin{cases} \lim_{\varepsilon \rightarrow 0}^* u_\varepsilon''(t) = u''(t), & \lim_{\varepsilon \rightarrow 0}^* u_\varepsilon'(t) = u'(t), & \lim_{\varepsilon \rightarrow 0}^* Au_\varepsilon(t) = Au(t), \\ L^2(Q) & L^2(0, T; V) & L^2(0, T; V') \\ \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} u_\varepsilon'(t) = u'(t) & \text{q.o. in } Q, & \lim_{\varepsilon \rightarrow 0}^* \varphi(u_\varepsilon'(t)) = \varphi(u'(t)). \\ & & L^2(Q) \end{cases}$$

Occorre ora far vedere che $u'(t) \in K$. A tale scopo si osserva che dalla (2.2) si ha

$$\beta(u_\varepsilon'(t)) = \varepsilon \{f(t) - u_\varepsilon''(t) - Au_\varepsilon(t) - \varphi(u_\varepsilon'(t))\} \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} 0 \quad \text{in } L^2(0, T; V').$$

Di conseguenza, per la monotonia di β e la (2.5), risulta (cfr. [2]): $\beta(u'(t)) = 0 \Rightarrow u'(t) \in K$ q.o.

Rimane da mostrare che $u(t)$ soddisfa la (2.1).

Moltiplichiamo la (2.2) per $v(t) - u_\varepsilon'(t)$ ($v(t) \in L^2(0, T; V)$, $v(t) \in K$ q.o.). Tenendo conto che

$$\langle \beta(u_\varepsilon'(t)), v(t) - u_\varepsilon'(t) \rangle = \langle \beta(u_\varepsilon'(t)) - \beta(v(t)), v(t) - u_\varepsilon'(t) \rangle \leq 0,$$

si ottiene, integrando tra 0 e T ,

$$\int_0^T \langle u_\varepsilon''(t) + Au_\varepsilon(t) + \varphi(u_\varepsilon'(t)) - f(t), v(t) - u_\varepsilon'(t) \rangle dt \geq 0,$$

da cui

$$(2.16) \quad \int_0^T \langle u_\varepsilon''(t) + Au_\varepsilon(t) + \varphi(u_\varepsilon'(t)), v(t) \rangle dt - \int_0^T \langle f(t), v(t) - u_\varepsilon'(t) \rangle dt \geq \\ \geq \frac{1}{2} |u_\varepsilon'(T)|^2 + \frac{1}{2} \langle Au_\varepsilon(T), u_\varepsilon(T) \rangle - \frac{1}{2} |u_1|^2 - \frac{1}{2} \langle Au_0, u_0 \rangle + \int_0^T \langle \varphi(u_\varepsilon'(t)), u_\varepsilon'(t) \rangle dt.$$

Osserviamo che

$$\liminf_{\varepsilon \rightarrow 0} \left(\frac{1}{2} |u_\varepsilon'(T)|^2 + \frac{1}{2} \langle Au_\varepsilon(T), u_\varepsilon(T) \rangle - \frac{1}{2} |u_1|^2 - \frac{1}{2} \langle Au_0, u_0 \rangle + \right. \\ \left. + \int_0^T \langle \varphi(u_\varepsilon'(t)), u_\varepsilon'(t) \rangle dt \right) \geq \\ \geq \frac{1}{2} |u'(T)|^2 + \frac{1}{2} \langle Au(T), u(T) \rangle - \frac{1}{2} |u_1|^2 - \frac{1}{2} \langle Au_0, u_0 \rangle + \int_0^T \langle \varphi(u'(t)), u'(t) \rangle dt$$

e dunque dalla (2.16) segue che

$$\begin{aligned} \int_0^T \langle u''(t) + Au(t) + \varphi(u'(t)), v(t) \rangle dt - \int_0^T \langle f(t), v(t) - u'(t) \rangle dt &\geq \\ &\geq \int_0^T \langle u''(t) + Au(t) + \varphi(u'(t)), u'(t) \rangle dt, \end{aligned}$$

cioè la (2.1). Poichè $u(t)$ soddisfa ovviamente le (1.2), (1.3), il problema (2.1), (1.2) ha una soluzione.

3. — In questo paragrafo mostreremo come, sfruttando i risultati ottenuti nei paragrafi precedenti, si possa dimostrare l'esistenza della soluzione del problema (1.1), (1.2) considerato al n. **1**. Dimostreremo inoltre l'unicità di tale soluzione.

Per quanto riguarda l'esistenza, ci limiteremo a dare una traccia della dimostrazione in quanto essa si ottiene modificando opportunamente il procedimento usato da Amerio e Prouse in un loro lavoro (cfr. [1]).

Si costruisce innanzitutto un'opportuna successione $\{\varphi_n(\eta)\}$ di funzioni non decrescenti, continue e limitate insieme alle loro derivate e si considera il problema

$$(3.1) \quad \int_0^T \langle u_n''(t) + Au_n(t) + \varphi_n(u_n'(t)) - f(t), v(t) - u_n'(t) \rangle dt \geq 0$$

$$\forall v(t) \in L^2(0, T; V), \quad v(t) \in K \text{ q.o.},$$

$$(3.2) \quad u_n(0) = u_0, \quad u_n'(0) = u_1.$$

La soluzione del problema (3.1), (3.2) esiste per quanto dimostrato al n. **2**.

Sfruttando le maggiorazioni ⁽⁴⁾ (2.4), (2.9), (2.10) si dimostra infine che la successione $\{u_n(t)\}$ converge alla soluzione del problema (1.1), (1.2).

Dimostriamo ora l'unicità. Siano $u_1(t)$ e $u_2(t)$ due eventuali soluzioni del problema (1.1), (1.2). Risulta

$$(3.3) \quad \int_0^T \langle u_i''(t) + Au_i(t) + \Phi[u_i'(t)] - f(t), v(t) - u_i'(t) \rangle dt \geq 0 \quad (i = 1, 2).$$

⁽⁴⁾ Si osservi che la successione $\{\varphi_n(\eta)\}$ è costruita in modo tale che risulti

$$|\varphi_n(u_1)| \leq |\bar{\varphi}(u_1)|.$$

Questo implica che le maggiorazioni (2.9), (2.10) non dipendono da $\varphi_n(\eta)$.

Poniamo

$$\begin{aligned} v(t) &= u_2'(t) & \text{per } 0 \leq t \leq s, & & v(t) &= 0 & \text{per } s < t \leq T, \\ v(t) &= u_1'(t) & \text{per } 0 \leq t \leq s, & & v(t) &= 0 & \text{per } s < t \leq T, \end{aligned}$$

rispettivamente nella prima e nella seconda delle (3.3) e $w(t) = u_1(t) - u_2(t)$. Si ottiene

$$\begin{aligned} 0 &\leq \int_0^s \langle w''(t) + Aw(t) + \Phi[u_1'(t)] - \Phi[u_2'(t)], -w'(t) \rangle dt \\ &\leq \int_0^s \left\{ -\frac{1}{2} \frac{d}{dt} (|w'(t)|^2 + \langle Aw(t), w(t) \rangle) - \langle \Phi[u_1'(t)] - \Phi[u_2'(t)], u_1'(t) - u_2'(t) \rangle \right\} dt \\ &\leq -\frac{1}{2} |w'(s)|^2 - \frac{1}{2} \langle Aw(s), w(s) \rangle - \int_0^s \langle \Phi[u_1'(t)] - \Phi[u_2'(t)], u_1'(t) - u_2'(t) \rangle dt. \end{aligned}$$

Da cui segue: $|w'(s)|^2 + \langle Aw(s), w(s) \rangle \leq 0$, $\forall s \in [0, T]$ e quindi $w \equiv 0$.

Il teorema di esistenza e unicità è così completamente dimostrato.

4. - Consideriamo ora un esempio per cui valgono i risultati enunciati nel paragrafi precedenti. Precisamente poniamo (con le notazioni del n. 1)

$$V = H_0^1(\Omega), \quad A = -\Delta: H_0^1(\Omega) \rightarrow H^{-1}(\Omega).$$

Osserviamo che il problema (1.1), (1.2) traduce, in questo caso, il moto trasversale di una membrana vibrante fissata al bordo, sottoposta all'azione di una forza esterna e di una resistenza funzione crescente della velocità, soggetta inoltre ad un vincolo. È ovvio che il tipo di vincolo dipenderà dalla definizione del convesso K . Ad esempio se

$$K = \{v(x) \mid v \in H_0^1(\Omega), |v(x)| \leq M \text{ q.o. in } \Omega\}$$

si impone alla velocità della membrana di non superare un valore prefissato M .

Come è ovvio, sono soddisfatte, per questo esempio, tutte le ipotesi del teorema di esistenza ed unicità. Esiste perciò una e una sola $u(t)$ tale che

$$(4.1) \quad \int_0^T \langle u''(t) - \Delta u(t) + \Phi[u'(t)] - f(t), v(t) - u'(t) \rangle dt \geq 0$$

$$\forall v(t) \in L^2(0, T; H_0^1(\Omega)), \quad v(t) \in K \text{ q.o.},$$

$$(4.2) \quad u(0) = u_0, \quad u'(0) = u_1,$$

$$(4.3) \quad u(t), u'(t) \in L^\infty(0, T; H_0^1(\Omega)), \quad u'(t) \in K \text{ q.o.}, \quad u''(t) \in L^\infty(0, T; L^2(\Omega)).$$

Dimostriamo ora che le stesse ipotesi garantiscono in questo caso una maggiore regolarità per la soluzione. Precisamente risulta

$$(4.4) \quad \Delta u(t) \in L^\infty(0, T, L^2(\Omega)).$$

Per ottenere la (4.4) seguiamo il procedimento usato al n. 2. Consideriamo pertanto dapprima il caso in cui la funzione $\varphi(\eta)$ sia continua e limitata in \mathbf{R}^1 insieme alla sua derivata $\varphi'(\eta)$ con $\varphi'(\eta) \geq 0$.

Scelta come base di $H_0^1(\Omega)$ la successione $\{g_j\}$ delle autofunzioni dell'operatore Δ e indicati con λ_j i corrispondenti autovalori, moltiplichiamo la (2.3) (ove ad A si sostituisce $-\Delta$) per $-\lambda_j \alpha'_{j n \varepsilon}(t)$. Sommando e integrando tra 0 e t ($0 \leq t \leq T$) si ottiene

$$(4.5) \quad \|u'_{n\varepsilon}(t)\|^2 + |\Delta u_{n\varepsilon}(t)|^2 - \|u'_{n\varepsilon}(0)\|^2 - |\Delta u_{n\varepsilon}(0)|^2 - \\ - 2 \int_0^t (\varphi(u'_{n\varepsilon}(t)) + \frac{1}{\varepsilon} \beta(u'_{n\varepsilon}(t)), \Delta u'_{n\varepsilon}(t)) dt = - 2 \int_0^t (f(t), \Delta u'_{n\varepsilon}(t)) dt.$$

Si osservi ora che

$$(4.6) \quad -(\beta(u'_{n\varepsilon}(t)), \Delta u'_{n\varepsilon}(t)) = \sum_{i=1}^n \left\langle \frac{\partial}{\partial x_i} \beta(u'_{n\varepsilon}(t)), \frac{\partial}{\partial x_i} u'_{n\varepsilon}(t) \right\rangle \geq 0$$

per la monotonia di β e poichè β soddisfa ad una condizione di Lipschitz. Inoltre (osservando che se $v \in H_0^1(\Omega)$ allora $\varphi(v) \in H_0^1(\Omega)$)

$$(4.7) \quad -(\varphi(u'_{n\varepsilon}(t)), \Delta u'_{n\varepsilon}(t)) = - \int_{\Omega} \varphi(u'_{n\varepsilon}(t)) \sum_{i=1}^n \frac{\partial^2 u'_{n\varepsilon}(t)}{\partial x_i^2} d\Omega \\ = \int_{\Omega} \varphi'(u'_{n\varepsilon}(t)) \sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial u'_{n\varepsilon}(t)}{\partial x_i} \right)^2 d\Omega \geq 0.$$

Dalla (4.5), tenendo conto delle (4.6) e (4.7), si deduce allora che

$$(4.8) \quad \begin{cases} \|u'_{n\varepsilon}(t)\| \leq \text{cost.} & (\text{indipendente da } n, \varepsilon, \varphi), \\ |\Delta u_{n\varepsilon}(t)| \leq \text{cost.} & (\text{indipendente da } n, \varepsilon, \varphi). \end{cases}$$

Ripetendo i ragionamenti fatti nei nn. 2, 3, la seconda delle (4.8) permette di concludere che la soluzione del problema (4.1), (4.2), (4.3) soddisfa anche la (4.4).

5. - Diamo ora due altre applicazioni del teorema di esistenza e unicità.

Esempio 1. Poniamo

$$V = H_0^1(\Omega), \quad A = - \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} \left(a_{ij}(x) \frac{\partial}{\partial x_j} \right) + a_0(x),$$

con

$$a_{ij}, a_0 \in L^\infty(\Omega), \quad a_{ij} = a_{ji}, \quad a_0 \geq 0,$$

$$\sum_{i,j=1}^n a_{ij} \xi_i \xi_j \geq c \sum_{i=1}^n \xi_i^2 \quad \forall (\xi_1, \dots, \xi_n) \in \mathbf{R}^n \quad (c > 0).$$

Anche in questo caso esiste ovviamente una ed una sola soluzione del problema (1.1), (1.2); non è però in generale possibile regolarizzare ulteriormente la soluzione. Solo per particolari scelte del convesso K e del relativo operatore di penalizzazione si può ottenere che $Au(t) \in L^\infty(0, T; L^2(\Omega))$. Ad esempio (cfr. [3]) una scelta possibile è la seguente

$$K \equiv \{v(x) \mid v \in H_0^1(\Omega), |v(x)| \leq M \text{ q.o. in } \Omega\},$$

$$\beta(v) = v - P_k v = (v - M)^+ + (v + M)^- \quad \mathbf{1}$$

Osserviamo inoltre che, nel caso in cui $K = H_0^1(\Omega)$, il problema qui considerato si riduce a quello trattato in [1].

Esempio 2. Poniamo

$$V = H_0^2(\Omega), \quad H = H_0^1(\Omega), \quad A = - \Delta^2.$$

Anche in tale caso si può applicare il teorema enunciato al n. 1 (ovviamente identificando H_0^1 con il suo duale) e asserire che il problema (1.1), (1.2) ammette una ed una sola soluzione. Tale problema, come è noto, traduce matematicamente lo studio del moto trasversale di una verga fissata agli estremi, vibrante sotto l'azione di una forza esterna e di una resistenza e sottoposta ad un vincolo dipendente dal convesso K .

References.

- [1] L. AMERIO and G. PROUSE, *On the non linear wave equation with dissipative term discontinuous with respect to the velocity*, Rend. Acc. Naz. Lincei, **44** (1968), 491-496.
- [2] J. L. LIONS, *Quelques méthodes de résolution des problèmes aux limites non linéaires*, Dunod-Gauthier-Villars, Paris 1969.
- [3] F. ROLANDI e A. ZARETTI, *Un principio di massimo per la soluzione di una equazione ellittica omogenea non lineare* (in corso di stampa su Rend. Acc. Naz. Lincei).

S u m m a r y .

We prove an existence and uniqueness theorem of a solution $u(t)$ for an evolution inequality with a dissipative term $\varphi(u'(t))$ where $\varphi(\eta)$ is a monotone non-decreasing function. Some examples are given and a regularity result is obtained in a special case.

* * *

