

S. DONNINI e V. MANGIONE (*)

Sulle strutture di tipo (VI) su una varietà (**)

1 - Introduzione

La presente nota, come le precedenti [1], [4], si inquadra nell'indirizzo di ricerca iniziato in [6], relativo alle sottoalgebre dell'algebra \mathcal{O}_1^1 dei campi tensoriali di tipi (1, 1) di una varietà V , generate da insiemi di strutture quasi complesse linearmente indipendenti, verificanti opportune condizioni.

Viene qui considerato il caso della sottoalgebra A , generata da tre strutture quasi complesse, costituenti una struttura di tipo (VI) secondo H. Wakakuwa.

Dapprima si mostra come la sottoalgebra A possa anche ottenersi a partire da due strutture quasi complesse soddisfacenti ad opportune condizioni, e si riconosce che A risulta di dimensione 6 (teoremi T_1 , T_2 ; n. 2, 4).

Si stabilisce poi in 5 a quali algebre di dimensione 6 risulti isomorfa, in relazione alla variazione del parametro α , la sottoalgebra A generata da una struttura di tipo (VI).

Infine vengono forniti risultati relativi alle strutture quasi complesse, quasi prodotte, quasi tangenti determinate su V da una struttura di tipo (VI) (v. 7).

2 - Strutture di tipo (VI) e strutture DM su V

Indicata con V una varietà differenziabile di dimensione $2n$ ($n \geq 2$) e classe C^r ($r \geq 2$) e con \mathcal{F} l'algebra delle funzioni differenziabili di classe C^∞ definito su V a

(*) Indirizzo degli AA.: Dipartimento di Matematica, Via Università 12, I-43100 Parma.

(**) Ricerca effettuata nell'ambito del Progetto «Geometria delle varietà differenziabili» con fondi M.P.I. - Ricevuto: 29-IX-1986.

valori reali, sia \mathcal{D}_s^r l' \mathcal{S} -modulo dei campi tensoriali di tipo (r, s) ; in particolare gli elementi di \mathcal{D}_1^1 possono pensarsi come endomorfismi di \mathcal{D}_0^1 ; quindi \mathcal{D}_1^1 con l'ordinaria composizione ha la struttura di algebra su \mathbb{R} ⁽¹⁾.

Indicate con $I \in \mathcal{D}_1^1$ l'endomorfismo identico di \mathcal{D}_0^1 , gli elementi J, H, Z di \mathcal{D}_1^1 per i quali in ogni punto di V risulti

$$(1) \quad J^2 = -I \quad H^2 = I \quad Z^2 = 0 \quad (H \neq \pm I, Z \neq 0)$$

corrispondono alle strutture quasi complesse, quasi prodotto, quasi tangenti di V ([8], p. 110, p. 236; [2], p. 1513).

La varietà V si dice dotata di una *struttura di tipo* (VI) secondo H. Wakakuwa quando esistono su V tre strutture quasi complesse J_1, J_2, J_3 linearmente indipendenti soddisfacenti le

$$(2) \quad J_1 J_2 = J_3 J_1 \quad J_2 J_1 J_2 = \alpha(J_1 + J_2) + J_3$$

con α costante reale, $\alpha \neq -1$ ([7], p. 403).

F. Tricerri ha considerato il caso di due strutture quasi complesse linearmente indipendenti J_1, J_2 soddisfacenti la condizione

$$(3) \quad J_1 J_2 = J_2 J_1$$

ovvero la condizione

$$(4) \quad J_1 J_2 + J_2 J_1 = kI \quad (k \text{ reale}).$$

Si considerano qui due strutture quasi complesse linearmente indipendenti soddisfacenti la condizione più generale

$$(5) \quad J_1 J_2 J_1 + J_2 J_1 J_2 = \alpha(J_1 + J_2).$$

Nel seguito si dirà brevemente *struttura DM* una coppia di strutture quasi complesse linearmente indipendenti J_1, J_2 soddisfacenti la (5), ma nessuna delle (3), (4).

(¹) Per le nozioni generali, v. [3] (voll. I, II) e [8].

Ciò premesso, sussiste il teorema

T_1 . Su V le strutture di tipo (VI) coincidono con le strutture DM con $\alpha \neq -1$.

Infatti dalla prima delle (2), moltiplicando a destra per J_1 , si ottiene $J_3 = -J_1 J_2 J_1$, che sostituita nella seconda delle (2), dà la (5). Viceversa, si consideri la struttura quasi complessa $J_3 = -J_1 J_2 J_1$. Moltiplicando per J_1 , si ha subito la prima delle (2). Sostituendo poi nella (5), si perviene alla seconda delle (2). Proviamo ora che J_1, J_2, J_3 sono linearmente indipendenti. Sia $aJ_1 + bJ_2 + cJ_3 = 0$. Poiché J_1, J_2 sono linearmente indipendenti, non può essere $c = 0$. D'altra parte, se $c \neq 0$, ricavando cJ_3 ed elevando al quadrato si ottiene $ab(J_1 J_2 + J_2 J_1) = (\alpha^2 + b^2 - c^2)I$. Se a e b sono nulli si perviene alla (3) e alla (4); se $ab \neq 0$ si ha subito la (4). Poiché ciò è escluso, l'indipendenza è provata.

Si osservi che, alla luce del teorema T_1 , non sembrano del tutto giustificate le motivazioni addotte in [7] per escludere il caso $\alpha = -1$ nella definizione di struttura di tipo (VI). In una prossima nota appariranno i vantaggi di considerare nella trattazione anche il valore $\alpha = -1$.

3 - Alcune algebre notevoli

Conviene considerare con u_1, u_2, u_3, u_4 e con u_5, u_6 le classiche basi nell'algebra dei quaternioni reali H e nell'algebra nei numeri complessi C . È ben noto che in H e in C i soli elementi nilpotenti, involutori sono, rispettivamente, le zero e l'unità con il suo opposto. Ancora, gli elementi antinvolutori in C sono u_6 (u_6 unità immaginaria) e, indicato con $x_1 u_1 + x_2 u_2 + x_3 u_3 + x_4 u_4$ il generico quaternionione, gli elementi antinvolutori di H sono tutti e soli quelli per i quali si ha $x_1 = 0, x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 = 1$. Indicato poi con $x_1 u_1 + x_2 u_2 + x_3 u_3 + x_4 u_4 + x_5 u_5 + x_6 u_6$ il generico elemento di $H \oplus C$ si ha

P_1 . In $H \oplus C$ l'unico elemento nilpotente è lo zero; gli elementi involutori sono quattro, precisamente $\pm u_1 \pm u_5$, gli elementi antinvolutori sono tutti e soli quelli per i quali risulta

$$(6) \quad x_1 = 0 \quad x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 = 1 \quad x_5 = 0 \quad x_6 = \pm 1.$$

Due algebre su R di dimensione quattro, che converrà considerare in vista

delle applicazioni successive, sono definite dalle tabelle moltiplicative

$$(7) \quad \begin{array}{c|cccc} & u_1 & u_2 & u_3 & u_4 \\ \hline u_1 & u_1 & u_2 & u_3 & u_4 \\ u_2 & u_2 & -u_1 & u_4 & -u_3 \\ u_3 & u_3 & -u_4 & u_1 & -u_2 \\ u_4 & u_4 & u_3 & u_2 & u_1 \end{array} \quad (8) \quad \begin{array}{c|cccc} & u_1 & u_2 & u_3 & u_4 \\ \hline u_1 & u_1 & u_2 & u_3 & u_4 \\ u_2 & u_2 & -u_1 & u_4 & -u_3 \\ u_3 & u_3 & -u_4 & 0 & 0 \\ u_4 & u_4 & u_3 & 0 & 0 \end{array}$$

La prima, come si può facilmente vedere utilizzando la base

$$a_1 = \frac{1}{2}(u_1 - u_3) \quad a_2 = \frac{1}{2}(u_2 + u_4) \quad a_3 = \frac{1}{2}(u_4 - u_2) \quad a_4 = \frac{1}{2}(u_1 + u_3)$$

è l'algebra M_2 delle matrici reali di ordine 2 ⁽²⁾. La seconda, che denoteremo con D , risulta essere, secondo la classificazione di [5], l'algebra LXXXI.

Risulta di particolare interesse anche un'algebra di dimensione 6, indicata con B , definita dalla tabella moltiplicativa

$$(9) \quad \begin{array}{c|cccccc} & u_1 & u_2 & u_3 & u_4 & u_5 & u_6 \\ \hline u_1 & u_1 & u_2 & u_3 & u_4 & u_5 & u_6 \\ u_2 & u_2 & -u_1 & u_4 & -u_3 & -u_6 & u_5 \\ u_3 & u_3 & u_4 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ u_4 & u_4 & -u_3 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ u_5 & u_5 & u_6 & 0 & 0 & -2u_4 & 2u_3 \\ u_6 & u_6 & -u_5 & 0 & 0 & -2u_3 & 2u_4 \end{array}$$

Considerata l'algebra $M_2 \oplus \mathbb{C}$ e indicato con

$$x_1 u_1 + x_2 u_2 + x_3 u_3 + x_4 u_4 + x_5 u_5 + x_6 u_6$$

il suo generico elemento, da un calcolo diretto risulta

P_2 . In $M_2 \oplus \mathbb{C}$ gli elementi nilpotenti, involutori, antinvolutori sono,

⁽²⁾ È l'algebra di tipo I con $\beta > 0$ della classificazione in [5].

ordinatamente, tutti e soli quelli soddisfacenti le

$$(10) \quad x_1 = 0 \quad -x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 = 0 \quad x_5 = x_6 = 0$$

$$(11) \quad \begin{array}{llll} x_1 = 0 & -x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 - 1 = 0 & x_5 = \pm 1 & x_6 = 0; \\ x_1 = \pm 1 & x_2 = x_3 = x_4 = x_6 = 0 & x_5 = \pm 1 & \end{array}$$

$$(12) \quad x_1 = 0 \quad -x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 + 1 = 0 \quad x_5 = 0 \quad x_6 = \pm 1 .$$

Se $x_1 u_1 + x_2 u_2 + x_3 u_3 + x_4 u_4 + x_5 u_5 + x_6 u_6$ indica il generico elemento di B , procedendo per via diretta si ha

P_3 . In B gli unici elementi involutori sono l'unità e il suo opposto. Gli elementi nilpotenti, antinvolutori sono, ordinatamente, tutti e soli quelli soddisfacenti le

$$(13) \quad x_1 = x_2 = x_5 = x_6 = 0$$

$$(14) \quad x_1 = 0 \quad x_2 = \pm 1 \quad x_3 = \pm (x_5^2 + x_6^2) \quad x_4 = 0 .$$

Tenuto conto di P_1 , P_2 , P_3 si ha inoltre

P_4 . In $H \oplus C$, $M_2 \oplus C$, B esistono quaterne di elementi antinvolutori linearmente indipendenti. In $H \oplus C$, $M_2 \oplus C$ esistono rispettivamente un elemento, quintuple di elementi involutori linearmente indipendenti, diversi dall'unità e dal suo opposto. In $M_2 \oplus C$, B esistono ordinatamente terne, coppie di elementi nilpotenti, diversi da zero, linearmente indipendenti.

4 - Teorema fondamentale

Si indichi con $A(J_1, J_2)$ la sottoalgebra di \mathcal{D}_1^1 generata da due strutture quasi complesse J_1, J_2 di V , linearmente indipendenti. È immediato che

$$A(J_1, J_2) = A(-J_1, J_2) = A(J_1, -J_2) = A(-J_1, -J_2) .$$

È già noto quali condizioni su generatori corrispondano al caso che l'algebra ora introdotta abbia dimensione 4 ([6], teorema T₁, p. 350).

Con riferimento alla dimensione 6, sussiste il teorema

T₂. Se J_1, J_2 definiscono su V una struttura DM, l'algebra $A(J_1, J_2)$ generata da J_1, J_2 ha dimensione 6. Inversamente se $A(J_1, J_2)$ ha dimensione 6, essa risulta associata ad una struttura DM.

Tenuto presente il teorema T₁ di 2, segue immediatamente

T₂*. Se J_1, J_2, J_3 definiscono su V una struttura di tipo (VI) secondo H. Wakakuwa, l'algebra $A(J_1, J_2)$ ha dimensione 6.

Per stabilire la prima parte di T₂, si noti che dal teorema T₁ di [6] segue che $\dim A(J_1, J_2) \geq 5$ che $I, J_1, J_2, J_1J_2, J_2J_1$ sono linearmente indipendenti. D'altra parte se $J_1J_2J_1 = a_0I + a_1J_1 + a_2J_2 + a_3J_1J_2 + a_4J_2J_1$, seguirebbe $-J_2J_1 = a_0J_1 - a_1I + a_2J_1J_2 - a_3J_2 + a_4J_1J_2J_1$, ed eliminando $J_1J_2J_1$ si giungerebbe immediatamente ad un assurdo. Gli elementi $I, J_1, J_2, J_1J_2, J_2J_1, J_1J_2J_1$ sono quindi linearmente indipendenti. D'altra parte, in virtù di (5), l'insieme delle loro combinazioni lineari risulta chiuso rispetto al prodotto. Quindi $\dim A(J_1, J_2) = 6$.

Viceversa, sia $\dim A(J_1, J_2) = 6$; gli elementi $I, J_1, J_2, J_1J_2, J_2J_1, J_1J_2J_1, J_2J_1J_2$ sono linearmente dipendenti, cioè risulta

$$b_0I + b_1J_1 + b_2J_2 + b_3J_1J_2 + b_4J_2J_1 + b_5J_1J_2J_1 + b_6J_2J_1J_2 = 0$$

con le b_i non tutte nulle. Se $b_5 = b_6 = 0$, tenendo presente il lemma L₁ di [6], risulterebbe $\dim A(J_1, J_2) = 4$. Sia dunque per esempio $b_6 \neq 0$. Si può scrivere

$$(15) \quad J_2J_1J_2 = a_0I + a_1J_1 + a_2J_2 + a_3J_1J_2 + a_4J_2J_1 + a_5J_1J_2J_1.$$

Moltiplicando la (15) a sinistra per J_1 , a destra per J_2 , si ottiene

$$(16) \quad (J_1J_2)^2 = a_0J_1 - a_1I + a_2J_1J_2 - a_3J_2 + a_4J_1J_2J_1 + a_5J_2J_1$$

$$(17) \quad -J_2J_1 = a_0J_2 + a_1J_1J_2 - a_2I - a_3J_1 + a_4J_2J_1J_2 + a_5(J_1J_2)^2.$$

Moltiplicando la (15) a destra per J_1 , a sinistra per J_2 si ottiene

$$(18) \quad (J_2 J_1)^2 = a_0 J_1 - a_1 I + a_2 J_2 J_1 + a_3 J_1 J_2 J_1 - a_4 J_2 - a_5 J_1 J_2$$

$$(19) \quad -J_1 J_2 = a_0 J_2 + a_1 J_2 J_1 - a_2 I + a_3 J_2 J_1 J_2 - a_4 J_1 + a_5 (J_2 J_1)^2 .$$

Tenuto conto delle (15), (16) e delle (16), (18), le (17), (19) divengono rispettivamente

$$(20) \quad (-a_2 + a_0 a_4 - a_1 a_5) I + (-a_3 + a_1 a_4 + a_0 a_5) J_1 + (a_0 + a_2 a_4 - a_3 a_5) J_2 \\ + (a_1 + a_3 a_4 + a_2 a_5) J_1 J_2 + (1 + a_4^2 - a_5^2) J_2 J_1 + 2a_4 a_5 J_1 J_2 J_1 = 0$$

$$(21) \quad (-a_2 + a_0 a_3 - a_1 a_5) I + (a_1 a_3 - a_4 + a_0 a_5) J_1 + (a_0 + a_2 a_3 - a_4 a_5) J_2 \\ + (1 + a_3^2 - a_5^2) J_1 J_2 + (a_1 + a_3 a_4 + a_2 a_5) J_2 J_1 + 2a_3 a_5 J_1 J_2 J_1 = 0 .$$

Premesso che gli elementi $I, J_1, J_2, J_1 J_2, J_2 J_1$ sono indipendenti (altrimenti $\dim A(J_1, J_2) = 4$), si noti che, se $a_4 a_5 \neq 0$ ovvero $a_3 a_5 \neq 0$, dalle (15), (20) o rispettivamente dalle (15), (21) seguirebbe $\dim A(J_1, J_2) = 5$. D'altra parte non può essere $a_5 = 0$ (altrimenti $\dim A(J_1, J_2) = 4$). Si deve quindi concludere che $a_3 = a_4 = 0$.

È ormai facile dalle (20), (21) dedurre

$$a_0 = 0 \quad a_1 = \alpha \quad a_2 = \mp \alpha \quad a_5 = \pm 1$$

con l'intesa di considerare simultaneamente i segni inferiori e i superiori.

Nel primo caso, dalla (15) segue che $J_1, -J_2$ soddisfano alla (5); nel secondo caso J_1, J_2 soddisfano alla (5). Poiché, come si è osservato $A(J_1, J_2) = A(J_1, -J_2)$, anche la seconda parte di T_2 è dimostrata.

5 - Strutture di tipo (VI) e algebre corrispondenti

Il risultato ottenuto col teorema T_2^* si può precisare indicando a quali algebre di dimensione 6 risulti isomorfa l'algebra $A(J_1, J_2)$, definita a partire da una

struttura di tipo (VI), in relazione alla variazione del parametro α ⁽³⁾.

Sussiste infatti il teorema

T₃. La sottoalgebra $A(J_1, J_2)$ di \mathcal{D}_1^1 associata ad una struttura di tipo (VI) su V definita da J_1, J_2, J_3 è isomorfa ad $H \oplus C$ se $-1 < \alpha < 3$, ad $M_2 \oplus C$ se $\alpha < -1$ o $\alpha > 3$, all'algebra B se $\alpha = 3$.

Convieni ora dare qualche indicazione in merito all'esistenza sulla varietà V di strutture di tipo (VI).

Si osservi anzitutto che già il teorema **T₁** di 2 può riguardarsi come un risultato del tipo accennato.

Inoltre sussistono i teoremi

T₄. Se V è una varietà dotata di due strutture quasi complesse, tali che l'algebra da esse generata sia di dimensione 6 e non risulti isomorfa all'algebra $D \oplus C$ (v. 3), V è dotata di una struttura di tipo (VI). Viceversa.

T₅. Se V è una varietà dotata di una sottoalgebra di \mathcal{D}_1^1 isomorfa ad $H \oplus C$ o a $M_2 \oplus C$ o all'algebra B , V è dotata di una struttura di tipo (VI). Viceversa.

6 - Dimostrazioni

Per dimostrare **T₃** si considerino, per $\alpha \neq -1$ e $\alpha \neq 3$, gli elementi

$$v_1 = \frac{2}{3-\alpha} \left(I - \frac{1}{2} (J_1 J_2 + J_2 J_1) \right) \quad v_5 = \frac{1-\alpha}{3-\alpha} \left(I - \frac{1}{\alpha-1} (J_1 J_2 + J_2 J_1) \right)$$

$$v_4 = -\frac{1}{2} (J_1 J_2 - J_2 J_1)$$

$$v_2 = -J_1 v_1 = -v_1 J_1 \quad v_3 = J_1 v_4 = -v_4 J_1 \quad v_6 = -J_1 v_5 = -v_5 J_1$$

⁽³⁾ Per una analoga ricerca nel caso della dimensione 4, v. [6] (teorema **T₁**, p. 352). Per una analoga ricerca, relativa alle strutture di H. Wakakuwa di tipo (V) si veda [1] (teorema **T₃**, di 4).

Posto $\beta = \frac{(1+\alpha)(\alpha-3)}{4}$, i sei elementi considerati, di cui è facile constatare la

lineare indipendenza, danno luogo alla tabella moltiplicativa

$$(22) \quad \begin{array}{c|cccccc} & v_1 & v_2 & v_3 & v_4 & v_5 & v_6 \\ \hline v_1 & v_1 & v_2 & v_3 & v_4 & 0 & 0 \\ v_2 & v_2 & -v_1 & v_4 & -v_3 & 0 & 0 \\ v_3 & v_3 & -v_4 & \beta v_1 & -\beta v_2 & 0 & 0 \\ v_4 & v_4 & v_3 & \beta v_2 & \beta v_1 & 0 & 0 \\ v_5 & 0 & 0 & 0 & 0 & v_5 & v_6 \\ v_6 & 0 & 0 & 0 & 0 & v_6 & -v_5 \end{array}$$

È immediato constatare che la sottoalgebra generata dai primi quattro elementi è del tipo *I* secondo la classificazione di [5]. Ora, per $-1 < \alpha < 3$, risulta $\beta < 0$. Ponendo allora

$$u_1 = v_1 \quad u_2 = v_2 \quad u_5 = v_5 \quad u_6 = v_6 \quad u_3 = \left(-\frac{1}{\beta}\right)^{1/2} v_3 \quad u_4 = \left(-\frac{1}{\beta}\right)^{1/2} v_4$$

si riconosce immediatamente che la (22) si riduce alla tabella moltiplicativa di $H \oplus C$.

Se, invece, è $\alpha < -1$ o $\alpha > 3$, riesce $\beta > 0$. In tal caso, posto

$$u_1 = v_1 \quad u_2 = v_2 \quad u_5 = v_5 \quad u_6 = v_6 \quad u_3 = \left(\frac{1}{\beta}\right)^{1/2} v_3 \quad u_4 = \left(\frac{1}{\beta}\right)^{1/2} v_4$$

si ottiene la tabella di moltiplicazione dell'algebra $M_2 \oplus C$.

Infine, se $\alpha = 3$, si consideri in $A(J_1, J_2)$ la base

$$u_1 = I \quad u_2 = J_1 \quad u_4 = -u_2 u_3 = -u_3 u_2 \quad u_5 = -u_6 u_2 = -u_2 u_6$$

$$u_3 = I - \frac{1}{2}(J_1 J_2 + J_2 J_1) \quad u_6 = -\frac{1}{2}(J_1 J_2 - J_2 J_1).$$

È immediato constatare che questi elementi danno luogo alla tabella (9) e pertanto $A(J_1, J_2)$, nel caso attuale, riesce isomorfa all'algebra *B* di 3. Il teorema T_3 è dunque provato.

Per stabilire il teorema T_4 conviene anzitutto notare che per $\alpha = -1$, cioè per $\beta = 0$, la (22) si riduce alla tabella moltiplicativa di $D \oplus C$ (cfr. (8) di 3).

Ciò premesso, poiché per ipotesi $\dim A(J_1, J_2) = 6$, J_1 e J_2 riescono linearmente indipendenti. In virtù di T_2 la (5) è soddisfatta, ma nessuna delle (3), (4). La seconda ipotesi su $A(J_1, J_2)$ esclude che $\alpha = -1$. Il teorema T_1 conduce quindi all'asserto. Il viceversa è immediata conseguenza di T_3 .

Resta ormai soltanto da stabilire il teorema T_5 . Se \mathcal{O}_1^1 contiene una sottoalgebra A isomorfa ad $H \oplus C$, a $M_2 \oplus C$, a B allora si considerino in A , rispettivamente, le coppie di elementi $(u_2 + u_6, u_3 - u_6)$, $(2u_2 + u_3 + u_6, -2u_2 - u_4 - u_6)$, $(u_2 + u_3 + u_5, -u_2 - u_3 - u_6)$. Per queste coppie vale la (5), con $\alpha = 1$, $\alpha = 11$, $\alpha = 3$ rispettivamente. Pertanto, in virtù di T_1 , su V esiste una struttura di tipo (VI). Il viceversa è immediata conseguenza di T_3 .

7 - Strutture su V

I risultati che seguono sono relativi alle *strutture quasi complesse, quasi prodotto, quasi tangenti* determinate su V da una struttura di tipo (VI) ⁽⁴⁾.

Sia J_1, J_2, J_3 una struttura di tipo (VI) sulla varietà V . In virtù del teorema T_4 le strutture quasi complesse, quasi prodotto, quasi tangenti, determinate su V dalla struttura di tipo (VI), corrispondono ordinatamente agli elementi antinvolutori, involutori, nilpotenti delle algebre isomorfe all'algebra $A(J_1, J_2)$ ⁽⁵⁾.

Tenuto conto di P_1, P_2, P_3, P_4 e del teorema T_3 , sussistono i teoremi:

T_6 . Una struttura di tipo (VI) su V , con $-1 < \alpha < 3$, determina su V due strutture quasi prodotto e due insiemi ∞^2 di strutture quasi complesse.

T_7 . Una struttura di tipo (VI) su V , con $\alpha < -1$ e $\alpha > 3$, determina su V un insieme ∞^2 di strutture quasi tangenti, due insiemi ∞^2 di strutture quasi prodotto con due ulteriori strutture isolate dello stesso tipo, due insiemi ∞^2 di strutture quasi complesse.

⁽⁴⁾ Si confrontino questi risultati con quelli di [1], relativi alle strutture di tipo (V) e con quelli di [6], relativi alle strutture di tipo (II) e generalizzazioni.

⁽⁵⁾ Ovviamente non vanno considerati l'unità e il suo opposto nel secondo caso e lo zero nel terzo caso.

T_8 . Una struttura di tipo (VI) su V , con $\alpha = 3$, determina su V quattro insiemi ∞^2 di strutture quasi complesse e un insieme ∞^2 di strutture quasi tangenti.

Sull'esistenza di strutture linearmente indipendenti determinate da una struttura di tipo (VI), sussistono i teoremi

T_9 . Una struttura di tipo (VI) su V , assicura l'esistenza sulla varietà di quaterne di strutture quasi complesse linearmente indipendenti.

T_{10} . Una struttura di tipo (VI) su V assicura, per $\alpha > 3$ e $\alpha < -1$, l'esistenza sulla varietà di quintuple di strutture quasi prodotto e di terne di strutture quasi tangenti linearmente indipendenti; per $\alpha = 3$, di coppie di strutture quasi tangenti linearmente indipendenti; per $-1 < \alpha < 3$, di una singola struttura quasi prodotto.

I teoremi T_9 e T_{10} seguono subito, tenuto conto di T_3 (v. 5) e di P_1 (v. 3).

Bibliografia

- [1] S. DONNINI e V. MANGIONE, *Sulle varietà dotate di una struttura di tipo (V) secondo H. Wakakuwa*, Riv. Mat. Univ. Parma (4) 11 (1985), 329-343.
- [2] H. A. ELIOPULOS, *Structures presque tangentes sur les variétés différentiable*, Compt. Rend. Acad. Sci. 255 (14) (1962), 1563-1565.
- [3] S. KOBAYASHI and K. NOMIZU, *Foundation of Differential Geometry*, (I), (II), Interscience, London, 1963-68.
- [4] V. MANGIONE, *Connessioni quasi complesse e strutture di tipo (V) secondo H. Wakakuwa*, Riv. Mat. Univ. Parma (4) 12 (1986), 65-70.
- [5] G. SCORZA, *Opere scelte*, Roma, 1962.
- [6] F. TRICERRI, *Sulle varietà dotate di due strutture quasi complesse linearmente indipendenti*, Riv. Mat. Univ. Parma (3) 3 (1974), 349-358.
- [7] H. WAKAKUWA, *On linearly independent almost complex structures in a differentiable manifold*, Tohoku Math. J. (3) 13 (1961), 393-422.
- [8] K. YANO, *Differential Geometry on complex and almost complex spaces*, Pergamon Press, New York, 1965.

Summary

Let V be a differential manifold and let A be the subalgebra of \mathcal{D}_1^1 , generated by three almost complex structures, defining on V a structure (VI) according to H. Wakakuwa. We show that the subalgebra A can also be obtained, starting from two convenient almost complex structures and that A has dimension 6. We determine the sets of almost complex, almost product and almost tangent structures, defined on V by the structure (VI).
